

Föreläsning 8

Datastrukturer (DAT037)

Fredrik Lindblad¹

2016-11-23

¹Slides skapade av Nils Anders Danielsson har använts som utgångspunkt. Se <http://www.cse.chalmers.se/edu/year/2015/course/DAT037>

Förra gången:

- ▶ grafer
 - ▶ kortaste väg, Dijkstra
 - ▶ minsta uppspännande träd
 - ▶ Prims algoritm

Idag:

- ▶ Kruskals algoritm
- ▶ djupet-först-genomlöpning
- ▶ topologisk sortering
- ▶ starkt sammanhängande komponenter

Prims algoritm

Väldigt lik Dijkstras algoritm.

- ▶ Båda *giriga algoritmer*.
- ▶ Läger till billigaste nya noden.
- ▶ Dijkstra: Minsta avståndet från startnoden.
- ▶ Prim: Minsta avståndet från gammal nod.

Prims algoritm (för icketom graf)

```
Done = new set containing arbitrary node s  
ToDo =  $V \setminus \{s\}$   
T     = new empty set // MST för noder i Done.
```

```
while ToDo is non-empty do  
  if no edge connects Done and ToDo then  
    raise error: graph not connected  
  
  (u,v) = cheapest edge connecting Done and ToDo  
         (u  $\in$  Done, v  $\in$  ToDo)
```

```
Done = Done  $\cup$  { v }  
ToDo = ToDo  $\setminus$  { v }  
T     = T      $\cup$  { (u,v) }
```

```
return T // Bara kanterna.
```

Prims algoritm: korrekthet

Algoritmen ger ett uppspännande träd eller, om grafen ej är sammanhängande, ett felmeddelande:

- ▶ Invariant: T är ett uppspännande träd för noderna i $Done$.
- ▶ Invarianten håller i början:
Trädet med noden s och inga kanter spänner upp $\{s\}$.
- ▶ Invarianten bevaras:
Lägger alltid till ny nod, aldrig cykel.
(Om felmeddelande: ej sammanhängande.)
- ▶ När vi kör `return T` så är $Done = V$.

Prims algoritm: korrekthet

Algoritmen ger ett MST (om det finns något):

▶ Invariant: T är ett delträd av något MST.

▶ Invarianten håller i början:

Det tomma trädet är ett delträd av alla MST.

▶ Invarianten bevaras:

Antagande: T är ett delträd av något MST.

Visa (för $k = (u, v)$):

$T \cup \{ k \}$ är ett delträd av något MST.

Minsta uppspännande träd

Några egenskaper:

- ▶ Existerar om grafen är sammanhängande.
- ▶ Lägger man till en kant får man en cyklisk graf med exakt en cykel.
- ▶ Tar man sedan bort en kant från cykeln får man ett uppspännande träd.

Prims algoritm: korrekthet

- ▶ Antagande: T delträd av MST M .
- ▶ Visa: $T \cup \{k\}$ delträd av *något* MST.
- ▶ Klara om $k \in M$. Annars finns cykel C med $k \in C$ och $C \setminus \{k\} \subseteq M$.
- ▶ Betrakta mängden $K = C \setminus (T \cup \{k\})$.
- ▶ k förbinder Done och ToDo, T gör det inte, C är en cykel \Rightarrow
en kant $k' \in K$ förbinder Done och ToDo.
- ▶ k' är minst lika dyr som k .
- ▶ $T \cup \{k\}$ delträd av $(M \setminus \{k'\}) \cup \{k\}$
(som är ett MST).

Prims algoritm

Kan implementera Prims algoritm på ungefär samma sätt som Dijkstras. (Glöm inte kontrollera att grafen är sammanhängande.)

Tidskomplexitet

(om viktoperationer tar konstant tid):

- ▶ $O(|V|^2)$.
- ▶ $O(|E| \log |V|)$.

Kruskals algoritm

- ▶ För osammanhängande grafer är en minimal uppspännande skog en uppsättning fria träd som innehåller alla noder i grafen och har minimal total vikt.
- ▶ Prims algoritm hanterar inte osammanhängande grafer.
- ▶ Istället Kruskals algoritm

Kruskals algoritm

Idé:

- ▶ Ha en partition av noderna i grafen och en MST för varje delmängd.
- ▶ Lägg till nästa minsta båge som går mellan två delmängder (inte inom en delmängd).
- ▶ Slå samman dessa två delmängder.
- ▶ Korrektheten följer ett liknande resonemang som för Prims.

Kruskals algoritm

```
skapa vektor v av listor av bågar med ett element för varje nod
sätt varje element till tomma listan
skapa en prioritetskö pq och placera alla bågar i grafen i denna
start loop yttre
  start loop inre
    om pq är tom avsluta yttre loop
    plocka nästa båge, e, ur pq
    om v[e.start] != v[e.slut] avsluta inre loop
  slut loop inre
  låt lk vara den kortare listan av v[e.start] och v[e.end]
  och ll vara den längre
  lägg till e och bågar i lk till ll
  för alla noder som är sammanbundna av bågar i lk,
    låt dess plats i v peka på ll
slut loop yttre
returnera de unika listorna av bågar (en lista för sammanhängande graf)
```

Djupet först-
sökning

Djupet först-sökning (DFS)

- ▶ Metod för att gå igenom alla noder och kanter.
- ▶ Har tidigare sett bredden först-sökning (kortaste vägen för oviktade grafer).
- ▶ Fungerar för oriktade och riktade grafer.

Djupet först-sökning: mall

```
visited = new array with indices {0,...,|V|-1}
           and all elements equal to false
```

```
// Startar/startar om sökning.
```

```
for v ∈ {0,...,|V|-1} do
  if not visited[v] then
    dfs(v)
```

```
// Utför sökning.
```

```
dfs(v) {
  visited[v] = true

  for w ∈ {w | (v, w) ∈ E} do
    if not visited[w] then
      dfs(w)
}
```

Djupet först-sökning: mall

visited = new array with indices $\{0, \dots, |V|-1\}$ $\Theta(|V|)$
and all elements equal to false

// Startar/startar om sökning.

```
for v  $\in$   $\{0, \dots, |V|-1\}$  do  $\Theta(|V|)$  ggr  
  if not visited[v] then  
    dfs(v)
```

// Utför sökning.

```
dfs(v) {  $\Theta(|V|)$  ggr  
  visited[v] = true  
  
  for w  $\in$   $\{w \mid (v, w) \in E\}$  do  $\Theta(|E|)$  ggr  
    if not visited[w] then  
      dfs(w)  
}
```


Djupet först-sökning

Tidskomplexitet: $\Theta(|V| + |E|)$ (linjär).

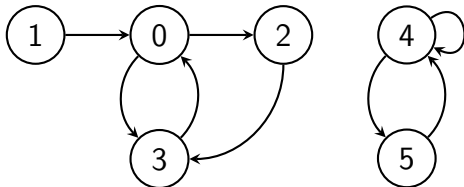
Uppspännande skog

Depth-first spanning forest:

- ▶ Skog: Lista av träd.
- ▶ Ett träd för varje toppnivåanrop till dfs.
- ▶ Rekursiva anrop till dfs ger upphov till vanliga trädkanter.
- ▶ Om `visited[w] = true` får man istället en "speciell" kant:
 - ▶ Bakåtkant: Om kanten pekar uppåt (eller på samma nod).
 - ▶ Framåtkant: Om kanten pekar nedåt.
 - ▶ Tvärkant: I övriga fall ("åt vänster").

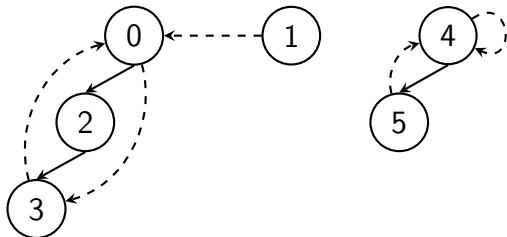
Uppspännande skog

Graf:



Skog

(om vi söker från 0, 1 och 4, och väljer 2 före 3):



Djupet först-sökning

- ▶ DFS kan användas för att implementera andra algoritmer.
- ▶ Exempel:
Är en oriktad graf sammanhängande?
 - ▶ Testa om DFS från godtycklig nod besöker alla noder (utan omstart).

Sammanhängande?

```
if  $|V| = 0$  then return true
```

```
visited = new array with indices  $\{0, \dots, |V|-1\}$   
and all elements equal to false
```

```
dfs(0)
```

```
for  $v \in \{1, \dots, |V|-1\}$  do
```

```
    if not visited[v] then return false
```

```
return true
```

```
dfs(v) {
```

```
    visited[v] = true
```

```
    for  $w \in \{w \mid \{v, w\} \in E\}$  do
```

```
        if not visited[w] then
```

```
            dfs(w)
```

```
}
```

Topologisk sortering

Topologisk sortering

Definition:

- ▶ Total ordning av V .
- ▶ Om det finns en väg från v_1 till v_2 så är $v_1 < v_2$.

Exempel:

- ▶ Förkunskapskrav \Rightarrow giltig ordning av kurser.

Topologisk sortering

- ▶ Ointressant för oriktade grafer.
- ▶ Cykel \Rightarrow ingen topologisk sortering.
- ▶ DAGs (riktade acykliska grafer) kan alltid sorteras topologiskt.
- ▶ Tillräckligt villkor för att vara cyklisk: Grafen innehåller minst en nod, och alla noder har ingrad > 0 .

Topologisk sortering: enkel algoritm

```
r = new empty list

while V  $\neq$   $\emptyset$  do
  if any v  $\in$  V with indegree(v) = 0 then
    r.add-last(v)
    remove v from G
  else
    raise error: cycle found

return r // Nodes, topologically sorted.
```

Topologisk sortering: enkel algoritm

```
r = new empty list

while V  $\neq$   $\emptyset$  do
  if any v  $\in$  V with indegree(v) = 0 then
    r.add-last(v)
    remove v from G
  else
    raise error: cycle found

return r // Nodes, topologically sorted.
```

Kan vi undvika radering?

Topologisk sortering: enkel algoritm (2)

```
r = new empty list
d = map from vertices to their indegrees
    // null for nodes in r.

repeat |V| times
    if d[v] == 0 for some v then
        r.add-last(v)
        d[v] = null
        for each direct successor v' of v do
            decrease d[v'] by 1
    else
        raise error: cycle found

return r // Nodes, topologically sorted.
```

Grafrepresentation

Pseudokod: Behöver mer information för tidskomplexitetsanalys.

Grafrepresentation (den här gången):

- ▶ Noder numrerade $0, 1, \dots, |V| - 1$.
- ▶ Array `adjacent` med $|V|$ positioner.
- ▶ `adjacent[i]` innehåller grannlista (länkad lista) för nod i .

`r`: dynamisk array, `d`: array.

Pseudokod

Gärna mer detaljer och bättre namn på tenta.
Exempel:

```
// d är en map från nodindex till
// /virtuella/ ingrader, de ingrader
// respektive nod skulle ha om alla noder i
// r togs bort från grafen. Den virtuella
// ingraden för noder i r är null.
d = new array of size |V|

// Initialisera d.
for i in [0,...,|V|-1] do
    d[i] = 0
for i in [0,...,|V|-1] do
    for each direct successor j of i do
        d[j]++
```

Pseudokod

Gärna mer detaljer och bättre namn på tenta.
Exempel:

```
// d är en map från nodindex till
// /virtuella/ ingrader, de ingrader
// respektive nod skulle ha om alla noder i
// r togs bort från grafen. Den virtuella
// ingraden för noder i r är null.
d = new array of size |V|

// Initialisera d.
for i in [0,...,|V|-1] do                                0(|V|) ggr
    d[i] = 0                                             0(1)
for i in [0,...,|V|-1] do
    for each direct successor j of i do
        d[j]++
```

Pseudokod

Gärna mer detaljer och bättre namn på tenta.
Exempel:

```
// d är en map från nodindex till
// /virtuella/ ingrader, de ingrader
// respektive nod skulle ha om alla noder i
// r togs bort från grafen. Den virtuella
// ingraden för noder i r är null.
d = new array of size |V|

// Initialisera d.
for i in [0,...,|V|-1] do                                0(|V|) ggr
    d[i] = 0                                             0(1)
for i in [0,...,|V|-1] do                                0(|V|)
    for each direct successor j of i do                 0(|E|) ggr
        d[j]++                                         0(1)
```

Topologisk sortering: enkel algoritm (2)

```
r = new empty list                                0(1)
d = map from vertices to their indegrees          0(|V| + |E|)
    // null for nodes in r.

repeat |V| times                                   0(|V|) ggr
    if d[v] == 0 for some v then                   0(|V|)
        r.add-last(v)                               0(1)
        d[v] = null                                 0(1)
        for each direct successor v' of v do       0(|E|) ggr
            decrease d[v'] by 1                     0(1)
    else
        raise error: cycle found                    0(1)

return r // Nodes, topologically sorted.           0(1)
```

Totalt: $O(|V|^2 + |E|) = O(|V|^2)$.

Topologisk sortering med kö

```
r = new empty list
d = map from vertices to their indegrees
q = queue with all nodes of indegree 0

while q is non-empty do
  v = q.dequeue()
  r.add-last(v)
  for each direct successor v' of v do
    decrease d[v'] by 1
    if d[v'] = 0 then
      q.enqueue(v')

if r.length() < |V| then
  raise error: cycle found

return r // Nodes, topologically sorted.
```

Analysera värstafallstidskomplexiteten.

- ▶ $\Theta(|V|)$.
- ▶ $\Theta(|E|)$.
- ▶ $\Theta(|V| + |E|)$.
- ▶ $\Theta(|V|^2)$.

Bonusövning

Vad händer om man använder en stack istället för en kö?

Topologisk sortering med kö

```
r = new empty list  $\Theta(1)$ 
d = map from vertices to their indegrees  $\Theta(|V| + |E|)$ 
q = queue with all nodes of indegree 0  $\Theta(|V|)$ 

while q is non-empty do  $\Theta(|V|)$  ggr
  v = q.dequeue()  $\Theta(1)$ 
  r.add-last(v)  $\Theta(1)$ 
  for each direct successor v' of v do  $\Theta(|E|)$  ggr
    decrease d[v'] by 1  $\Theta(1)$ 
    if d[v'] = 0 then  $\Theta(1)$ 
      q.enqueue(v')  $\Theta(1)$ 

if r.length() < |V| then  $\Theta(1)$ 
  raise error: cycle found  $\Theta(1)$ 

return r // Nodes, topologically sorted.  $\Theta(1)$ 
```

Topologisk sortering

Kan sortera DAG topologiskt genom att:

- ▶ Utföra DFS.
- ▶ Gå igenom träden i uppspännande skogen i preordning, med skillnaden att (barn)träden går igenom från höger till vänster.

Starkt
sammanshängande
komponenter

Starkt sammanhängande komponenter

För riktade grafer:

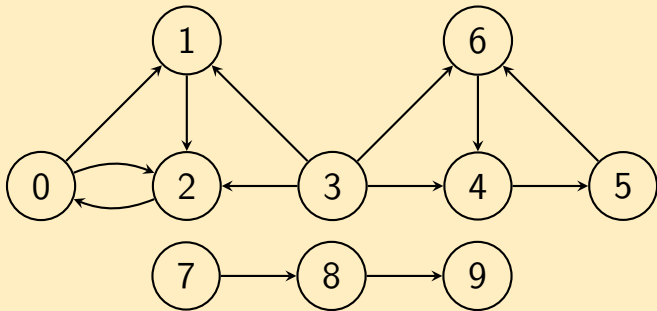
- ▶ Starkt sammanhängande graf:
Om $u, v \in V$ så finns det en väg från u till v (och vice versa).
- ▶ Starkt sammanhängande komponent (SCC):
Maximalt starkt sammanhängande delgraf.
- ▶ Om varje SCC byts ut mot en ny nod (en per SCC) får vi en acyklisk multigraf.

Starkt sammanhängande komponenter

Exempel:

- ▶ Noder: Funktioner.
- ▶ Kanter: Anrop från en funktion till en annan.
- ▶ Funktioner i en SCC är ömsesidigt rekursiva.

Hur många starkt sammanhängande komponenter innehåller följande graf?



SCC-algoritm

Kan vi hitta alla SCCer?

- ▶ Kan hitta alla noder i "löv-SCC" genom DFS (utan omstart) från någon av dem.
- ▶ Kan sedan ta bort (ignorera) löv-SCCn och fortsätta med annan löv-SCC.
- ▶ Men hur hittar man löv-SCCer?

SCC-algoritm

Utför DFS, gå igenom uppspannande skogen i preordning, från höger till vänster, som i topologisk sortering:

- ▶ Första noden (om någon) måste höra till en "rot-SCC".
- ▶ Tar man bort alla noder som hör till den SCC_n så hör nästa nod (om någon) återigen till en rot-SCC.
- ▶ Och så vidare...

För löv-SCC:

Utför DFS *baklänges* (på *reverserad* graf).

SCC-algoritm

1. Utför DFS baklänges.
2. Skapa en nodlista med preorderRL.
3. Utför DFS framlänges,
börja hela tiden med
första obesökta listnoden.
Varje sökning ger en SCC.

Tidskomplexitet: $\Theta(|V| + |E|)$.