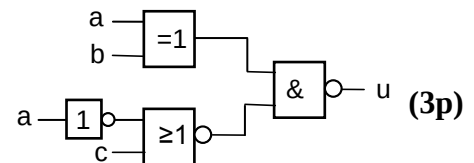




TENTAMEN

KURSNAMN	Digital- och datorteknik
PROGRAM:	Elektro Åk 1/ lp 4
KURSBETECKNING	EDA216
EXAMINATOR	Lars-Eric Arebrink
TID FÖR TENTAMEN	2013-01-14 kl 8.30 – 12.30
HJÄLPMEDEL	Av institutionen utgiven ”Instruktionslista för FLEX-processorn” (INS1) Tabellverk eller miniräknare får ej användas.
ANSV LÄRARE: Besöker tentamen	Lennart Hansson, tel. 772 1681 vid flera tillfällen
ANSLAG AV RESULTAT	När rättningen är färdig anslås resultatet med anonyma koder och tid för granskning på kursens hemsida. Lägg din anonyma kod på minnet! Den används när resultatet anslås.
ÖVRIG INFORM. BETYGSGRÄNSER. SLUTBETYG	Tentamen omfattar totalt 60 poäng. Onödigt komplicerade lösningar kan ge poängavdrag. Svar på uppgifter skall motiveras. Betyg 3: 24 poäng Betyg 4: 36 poäng Betyg 5: 48 poäng För slutbetyg 3, 4 eller 5 på kursen fordras betyg 3, 4 eller 5 på tentamen och godkända laborationer.

1. I uppgift a-h nedan används 7-bitars tal X , Y , S och D . Aritmetiska operationer utförs på samma sätt och flaggor sätts på samma sätt som i ALU'n i bilaga 1. För tal med tecken används 2k-representation. $X = 0110011_2$ och $Y = 1001101_2$
- Vilket talområde måste X , Y , S och D tillhöra om de tolkas som tal utan tecken? (1p)
 - Vilket talområde måste X , Y , S och D tillhöra om de tolkas som tal med tecken? (1p)
 - Visa med penna och papper hur räkneoperationen $S = X + Y$ utförs i en 7-bitars ALU. (1p)
 - Vilka värden får flaggbitarna N , Z , V och C vid räkneoperationen i c)? (1p)
 - Visa med penna och papper hur räkneoperationen $D = X - Y$ utförs i en 7-bitars ALU. (1p)
 - Vilka värden får flaggbitarna N , Z , V och C vid räkneoperationen i e)? (1p)
 - Tolka bitmönstren X , Y , S och D som tal *utan* tecken och ange deras decimala motsvarighet. Avgör och motivera med hjälp av flaggorna om resultaten S och D är korrekta eller felaktiga. (1p)
 - Tolka bitmönstren X , Y , S och D som tal *med* tecken och ange deras decimala motsvarighet. Avgör och motivera med hjälp av flaggorna om resultaten S och D är korrekta eller felaktiga. (1p)
 - I kurslitteraturen beskrivs ett antal olika BCD-koder. En av dessa är "Excess-3-Gray"-koden. Förklara i vilka sammanhang och varför denna då bör användas. (2p)
 - När man översätter (packar upp) ett 32-bitars flyttal som är givet enligt flyttalsstandarden IEEE 754 (dvs. 23 bitar av mantissan) till decimal form får man ett antal värdesiffror (giltiga siffror). Visa approximativt hur många dessa är! (2p)
 - Ge ett minimalt boolesk PS-uttryck för u i grindnätet till höger. (3p)



2. En boolesk funktion $f(a,b,c,d)$ har karnaughdiagrammet till höger.

Realisera funktionen med så få grindar som möjligt. NAND-grindar med valfritt antal ingångar, XOR-grindar och NOT-grindar får användas. Endast insignalerna a , b , c och d finns tillgängliga.

		cd			
		00	01	11	10
ab	00	1	1	0	1
	01	1	0	1	0
	11	0	1	0	1
	10	1	0	1	1

(4p)

3.

- a) Ett synkront sekvensnät skall ha en insignal x och en utsignal u . Utsignalen u skall ges värdet "1" under ett bitintervall för varje insignalsekvens som består av antingen en etta följt av två nollor eller en nolla följt av två ettor hos x .

Exempel: $\sigma_x = \dots 0100111100110000101001\dots$

$\sigma_u = \dots ?001010001010100000010\dots$

Utsignalen skall som i exemplet ges värdet "1" när den sista biten i en korrekt insignalsekvens anländer på x -ingången och behålla värdet "1" så länge x har kvar sitt värde under detta bitintervall.

Rita en tillståndsgraf för sekvensnätet. Hur många vippor skulle minst krävas vid realiseringen? (5p)

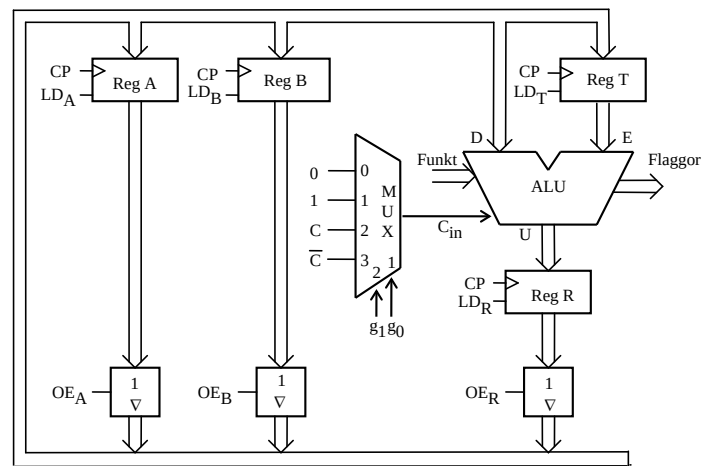
- b) Realisera en autonom räknare med räknesekvensen $q_2q_1q_0$: 000, 101, 010, 111, 100, 001, 110, 011, 000, ... T-vippor, NAND-grindar med valfritt antal ingångar och NOT-grindar får användas. (6p)

4. I datavägen till höger innehåller register A och B från början värdena 50_{10} resp. 30_{10} på binär form. Därefter ges styrsignaler och klockpulser enligt tabellen nedan.

Rita av tabellen!

Fyll sedan i RTN-beskrivning samt hexadecimalt registerinnehåll för alla klockpulsintervall. Vid laddning av ett register skall det nya innehållet "synas" på raden efter laddningen i tabellen.

Samtliga funktioner ALU:n kan utföra framgår av bilaga 1.



CP	Styrsignaler (=1)	RTN	Reg A(8)	Reg B(8)	Reg T(8)	Reg R(8)
1	OE _B , LD _T		32	1E	?	?
2	OE _A , f ₃ , f ₁ , LD _R					
3	OE _R , f ₃ , f ₁ , f ₀ , LD _R					
4	OE _R , f ₃ , f ₁ , f ₀ , LD _R					
5	OE _R , f ₃ , f ₂ , g ₀ , LD _R					
6	OE _R , LD _A					
7	?					

(4p)

5. Figur 1 i bilaga 3 visar hur datorn FLEX är uppbyggd. Bilaga 1 visar hur ALU'ns funktion väljs med styrsignalerna f₃ - f₀ och C_{in}.

I tabellen nedan visas styrsignalerna för de olika tillstånden i EXECUTE-sekvensen för en av FLEX-processorns instruktioner.

State	S-term	RTN-beskrivning	Styrsignaler (=1)
Q ₅	Q ₅ ·I _{xx}		OE _{PC} , LD _{MA} , IncPC
Q ₆	Q ₆ ·I _{xx}		MR, LD _T
Q ₇	Q ₇ ·I _{xx}		OE _X , f ₃ , f ₁ , LD _R
Q ₈	Q ₈ ·I _{xx}		OE _R , LD _{MA}
Q ₉	Q ₉ ·I _{xx}		OE _A , MW, NF

- a) Rita en tabell med "State"- och RTN-kolumner enligt ovan och fyll i RTN-beskrivningen. Förklara vilken assemblerinstruktion som beskrivs. (2p)
- b) Instruktionen "Test and branch if zero" nedan skall implementeras för FLEX-processorn med hjälp av styrenheten med fast logik. Instruktionen består av två ord. Den testar innehållet i aktuellt register och påverkar flaggorna. Om Z-flaggan får värdet 1 så utförs ett programräknarrelativt hopp till Adress.

Tänk på att programräknarrelativa hopp alltid utförs från adressen till nästa OP-kod.

Register A, B, X eller SP får ej påverkas. Operationskoden FD₁₆ skall användas.

TBEQ X,Adress RTN: U = X + 0, Flags → CC
If Z = 1: PC + offset → PC

OPKOD
offset

Gör en tabell liknande tabellen ovan för den efterfrågade EXECUTE-sekvensen.

(5p)

6. Besvara kortfattat följande frågor rörande FLEX-processorn.

a) Vad är det i styrenheten som bestämmer det maximala antalet klockpulser som kan användas i EXECUTE-fasen av en instruktion? **(2p)**

b) Vilket är det maximala antalet instruktioner som kan finnas i FLEX-processorns instruktions-repertoar? **(1p)**

c) Före de villkorliga hoppen BPL och BLE i ett program utförs en subtraktion som påverkar flaggorna. Förklara vad som händer för vardera hoppet om subtraktionen före är $A6_{16} - 75_{16}$. **(2p)**

d) Översätt instruktionssekvensen till höger till maskinkod på hexadecimal form och visa hur den placeras i minnet. Det skall framgå hur offset för branch-instruktionerna beräknas. **(3p)**

e) Subrutinen i d) anropas i huvudprogrammet nedan.

```
LDS    #$FC
LDAA   #4
JSR    DELAY
STOP   BRA    STOP
```

Hur lång tid tar subrutinen att köra från och med JSR till och med RTS om FLEX-processorn klockas med frekvensen 1MHz?

(3p)

BVAL	EQU	2
*		
DELAY	ORG	\$30
	PSHA	
	PSHB	
	PSHX	
*		
	LDX	#DETAB
	LDAA	A,X
LOOPA	LDAB	#BVAL
*		
LOOPB	DECB	
	BNE	LOOPB
*		
	DECA	
	BNE	LOOPA
*		
DEXIT	PULX	
	PULB	
	PULA	
	RTS	
*		
DETAB	FCB	5,10,20,50,100,200

f) Skriv ett program i assemblerspråk som subtraherar två 16-bitars tal P och Q på adresserna 60_{16} och 62_{16} i minnet enligt figuren till höger och bildar skillnaden R enligt: $R_{HB}:R_{LB} = P_{HB}:P_{LB} - Q_{HB}:Q_{LB}$.

Programmet skall placeras med start på adress 80_{16} . Skillnaden R skall placeras i minnet enligt figuren till höger.

Översätt programmet till maskinkod på hexadecimal form och visa hur det placeras i minnet.

Adr(hex)	Data
60	P_{HB}
61	P_{LB}
62	Q_{HB}
63	Q_{LB}
64	R_{HB}
65	R_{LB}

(3)

7. Skriv en subrutin GRAY2BIN i assemblerspråk för FLEX-processorn som översätter ett graykodat 4-bitars ord i bit 3-0 i register A till motsvarande binära tal. Innehållet i bit 7-4 i A-registret är okänt.

Vid återhopp skall det binära talet finnas i bit 3-0 i register A med bitarna 7-4 nollställda.

Tabellen nedan innehåller samtliga 16 graykoder för talen 0-15, dvs $0000_2 - 1111_2$. Tabellen, med start på adressen GTAB, finns tillgänglig på binär form i minnet med graykoden i bitarna 3-0 och bitarna 7-4 nollställda i varje dataord.

GTAB: 0,1,3,2,6,7,5,4,\$C,\$D,\$F,\$E,\$A,\$B,9,8

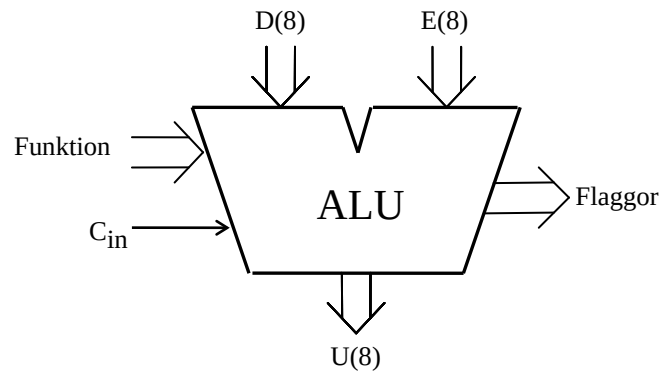
Vid återhopp får endast register A och CC få vara förändrade.

För full poäng på uppgiften skall subrutinen vara korrekt radkommenterad.

(5p)

Bilaga 1

ALU:ns funktion



ALU:ns **logik-** och **aritmetikoperationer** på indata **D** och **E** definieras av ingångarna **Funktion (F)** och **C_{in}** enligt tabellen nedan. **F = (f₃, f₂, f₁, f₀)**.

I kolumnen Operation förklaras hur operationen utförs.

f ₃ f ₂ f ₁ f ₀	U = f(D,E,C _{in})	
	Operation	Resultat
0 0 0 0	bitvis nollställning	0
0 0 0 1		D
0 0 1 0		E
0 0 1 1	bitvis invertering	D _{1k}
0 1 0 0	bitvis invertering	E _{1k}
0 1 0 1	bitvis OR	D OR E
0 1 1 0	bitvis AND	D AND E
0 1 1 1	bitvis XOR	D XOR E
1 0 0 0	D + 0 + C _{in}	D + C _{in}
1 0 0 1	D + FFH + C _{in}	D – 1 + C _{in}
1 0 1 0		D + E + C _{in}
1 0 1 1	D + D + C _{in}	2D + C _{in}
1 1 0 0	D + E _{1k} + C _{in}	D – E – 1 + C _{in}
1 1 0 1	bitvis nollställning	0
1 1 1 0	bitvis nollställning	0
1 1 1 1	bitvis ettställning	FFH

Carryflaggan (C) innehåller minnessiffran ut (carry-out) från den mest signifikanta bitpositionen (längst till vänster) om en aritmetisk operation utförs av ALU:n.

Vid **subtraktion** gäller för denna ALU att **C = 1 om lånesiffra (borrow) uppstår och C = 0 om lånesiffra inte uppstår**.

Carryflaggans värde är 0 vid andra operationer än aritmetiska.

Overflowflaggan (V) visar om en aritmetisk operation ger "overflow" enligt reglerna för 2-komplementaritmetik.

V-flaggans värde är 0 vid andra operationer än aritmetiska.

Zeroflaggan (Z) visar om en ALU-operation ger värdet noll som resultat på U-utgången.

Signflaggan (N) är identisk med den mest signifikanta biten (teckenbiten) av utsignalen U från ALU:n.

Half-carryflaggan (H) är minnessiffran (carry) mellan de fyra minst signifikanta och de fyra mest signifikanta bitarna i ALU:n.

H-flaggans värde är 0 vid andra operationer än aritmetiska.

I tabellen ovan avser "+" och "-" **aritmetiska operationer**. Med t ex **D_{1k}** menas att samtliga bitar i **D** inverteras.

Bilaga 2

Assemblerspråket för FLEX-processorn.

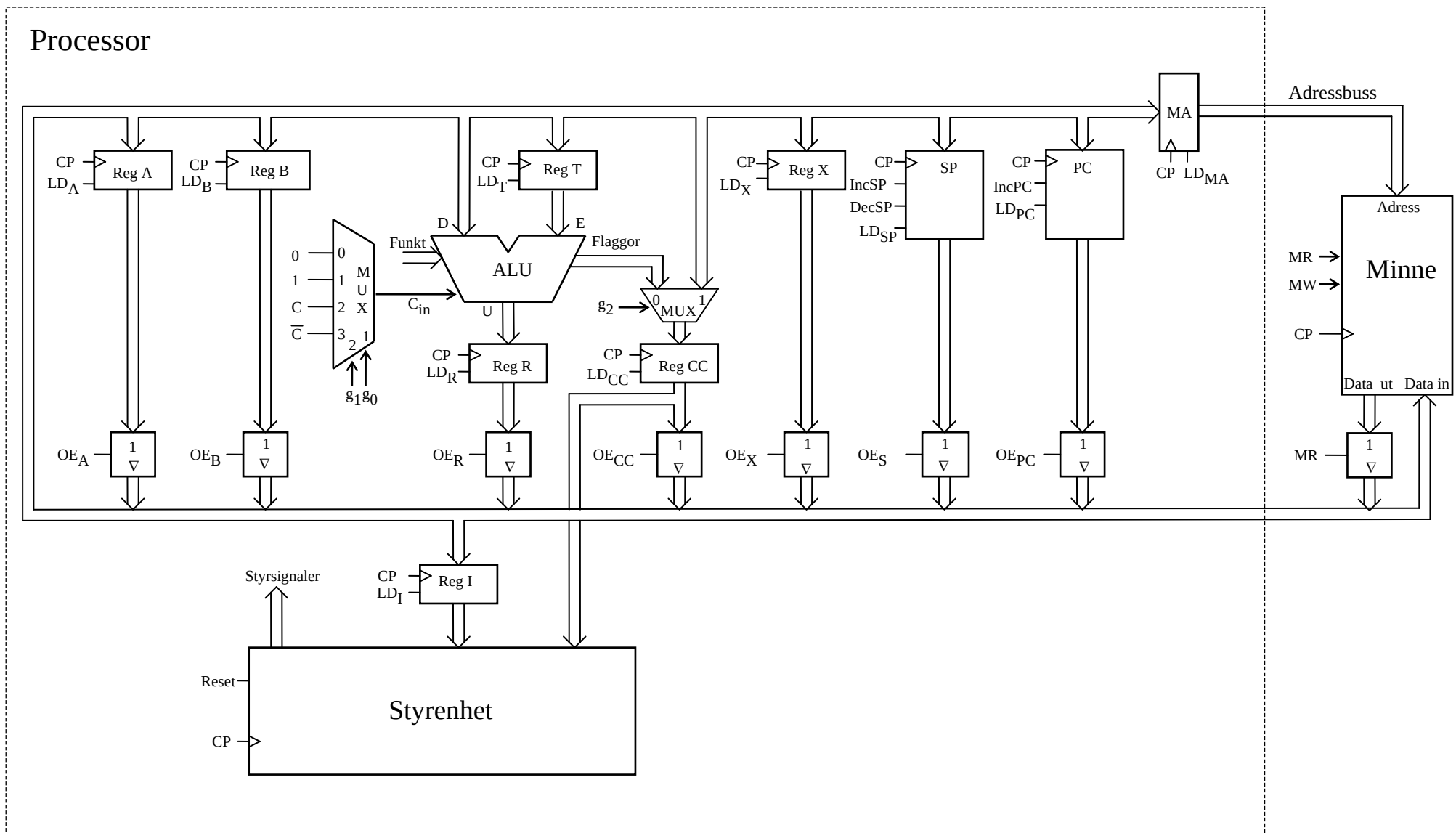
Assemblerspråket använder sig av mnemoniska beteckningar liknande dem som processorkonstruktören MOTOROLA (FREESCALE) specificerat för maskininstruktioner för mikroprocessornerna 68XX och instruktioner till assemblatorn, såsom pseudoinstruktioner eller assemblatordirektiv. Pseudoinstruktionerna listas i tabell 1.

Tabell 1

Direktiv	Förklaring
ORG N	Placerar den efterföljande koden med början på adress N. (ORG för ORiGin = ursprung)
L RMB N	Avsätter N bytes i följd i minnet (utan att ge dem värden), så att programmet kan använda dem. Följden placeras med början på adressen L. (RMB för Reserve Memory Bytes)
L EQU N	Ger symbolen L konstantvärdet N. (EQU för EQUates = beräknas till)
L FCB N1,N2	Avsätter en byte för varje argument i följd i minnet. Respektive byte ges konstantvärdet N1, N2 etc. Följden placeras med början på adressen L. (FCB för Form Constant Byte)
L FCS "ABC"	Avsätter en byte för varje tecken i teckensträngen "ABC" i följd i minnet. Respektive byte ges ASCII-värdet för A B C, etc. Följden placeras med början på adressen L. (FCS för Form Character String)

Tabell 2 7-bitars ASCII

0 0 0	0 0 1	0 1 0	0 1 1	1 0 0	1 0 1	1 1 0	1 1 1	b ₆ b ₅ b ₄ b ₃ b ₂ b ₁ b ₀
NUL	DLE	SP	0	@	P	`	p	0 0 0 0
SOH	DC1	!	1	A	Q	a	q	0 0 0 1
STX	DC2	"	2	B	R	b	r	0 0 1 0
ETX	DC3	#	3	C	S	c	s	0 0 1 1
EOT	DC4	\$	4	D	T	d	t	0 1 0 0
ENQ	NAK	%	5	E	U	e	u	0 1 0 1
ACK	SYN	&	6	F	V	f	v	0 1 1 0
BEL	ETB	'	7	G	W	g	w	0 1 1 1
BS	CAN	(	8	H	X	h	x	1 0 0 0
HT	EM	)	9	I	Y	i	y	1 0 0 1
LF	SUB	*	:	J	Z	j	z	1 0 1 0
VT	ESC	+	;	K	[	ä	{ä	1 0 1 1
FF	FS	,	<	L	\	ö	ö	1 1 0 0
CR	GS	-	=	M	]	Å	}å	1 1 0 1
S0	RS	.	>	N	^	n	~	1 1 1 0
S1	US	/	?	O	_	o	RUBOUT (DEL)	1 1 1 1



Figur 1. Datorn FLEX.