

Aktivera Kursens mål:

- ▶ Konstruera en dator mha grindar och programmera denna

Aktivera Förra veckans mål:

- ▶ Koppla samman register och ALU till en dataväg
- ▶ Minnets uppbyggnad och anslutning till datavägen
- ▶ Program och hur detta lagras i minne
- ▶ Fatta hur datorn startar och arbetar
- ▶ Räknare och mera vippor

Veckans mål:

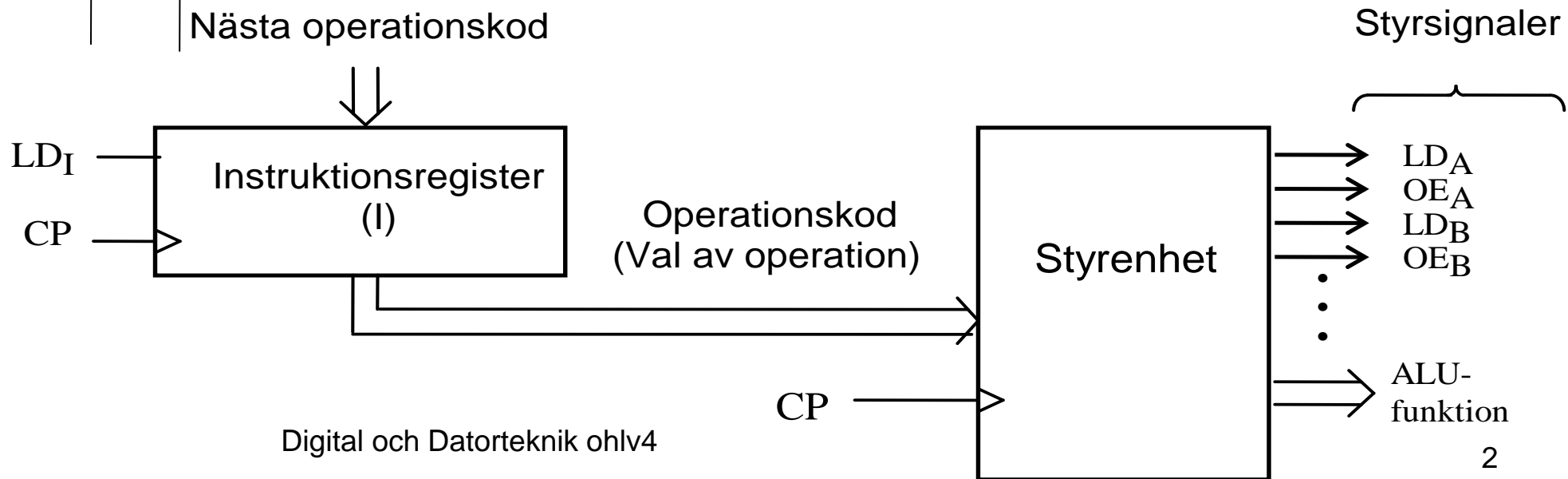
- ▶ Kunna använda instruktionslistan och skriva mycket enkla assemblerprogram
- ▶ Studera olika instruktionstyper och adresseringsmoder
- ▶ Använda utvecklingsmiljön för FLEX

**Läs smart!
Lär dig mer!**

*Maskinprogram
i minnet*

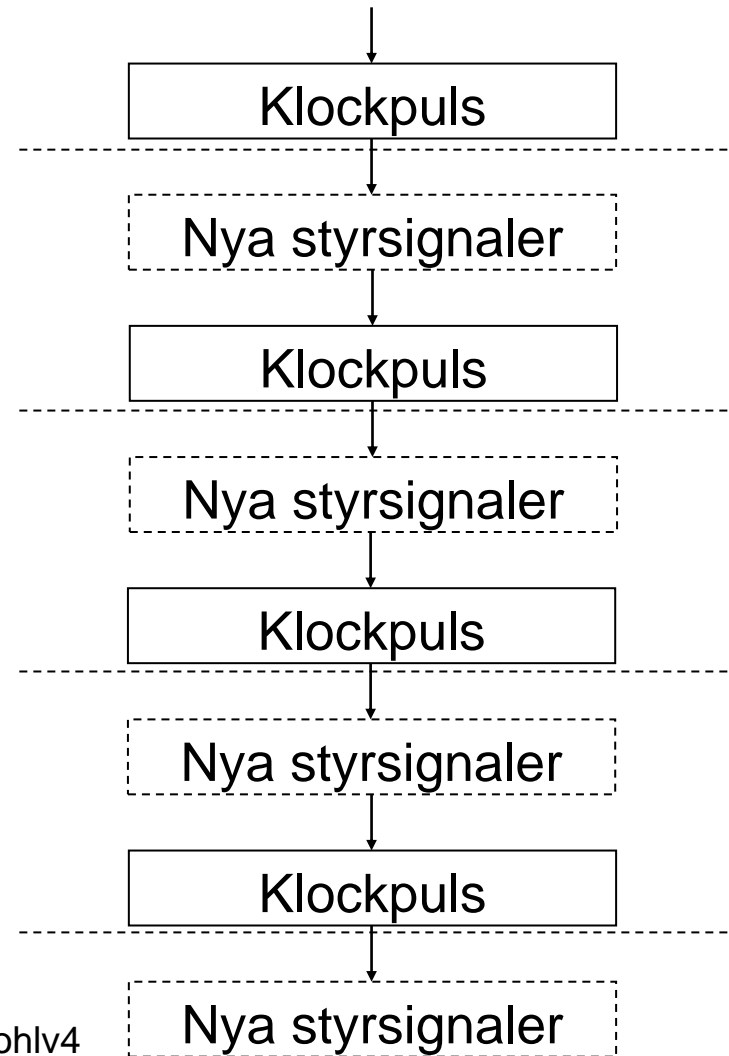
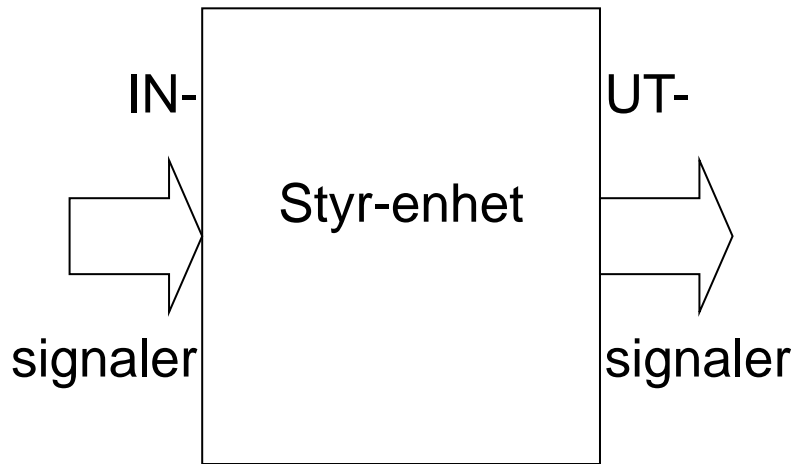
Adr.			
0C	10	LDB	#\$23
0D	23		
0E	29	ADDB	\$F3
0F	F3		
10	02	TFR	B,A
11	4F	CMPB	#\$03
12	03		
13	61	BLO	\$29
14	13		
		Nästa operationskod	

Styrsignalgenerering för den databehandlande enheten.



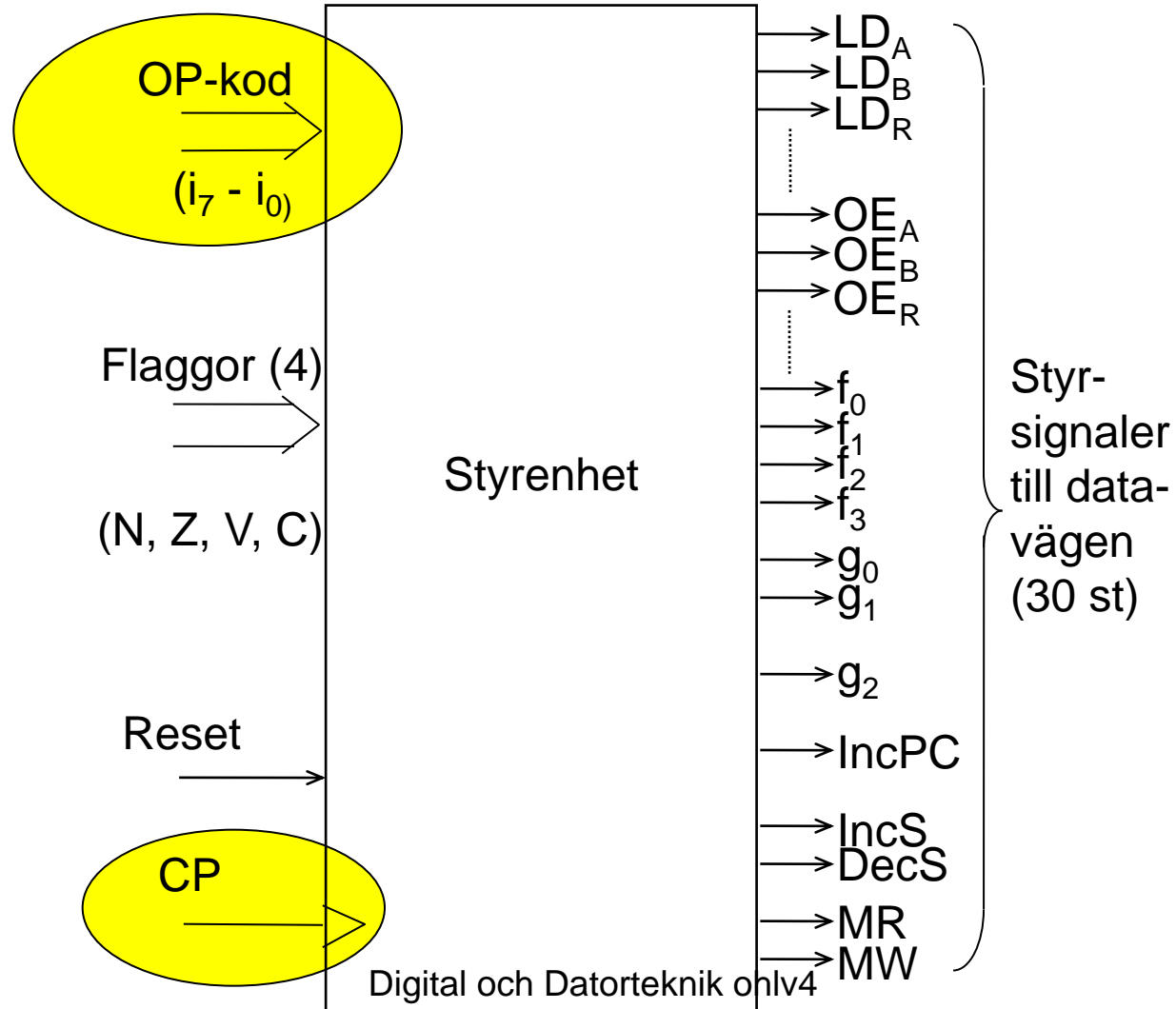
Styrenheten

Arb s 120



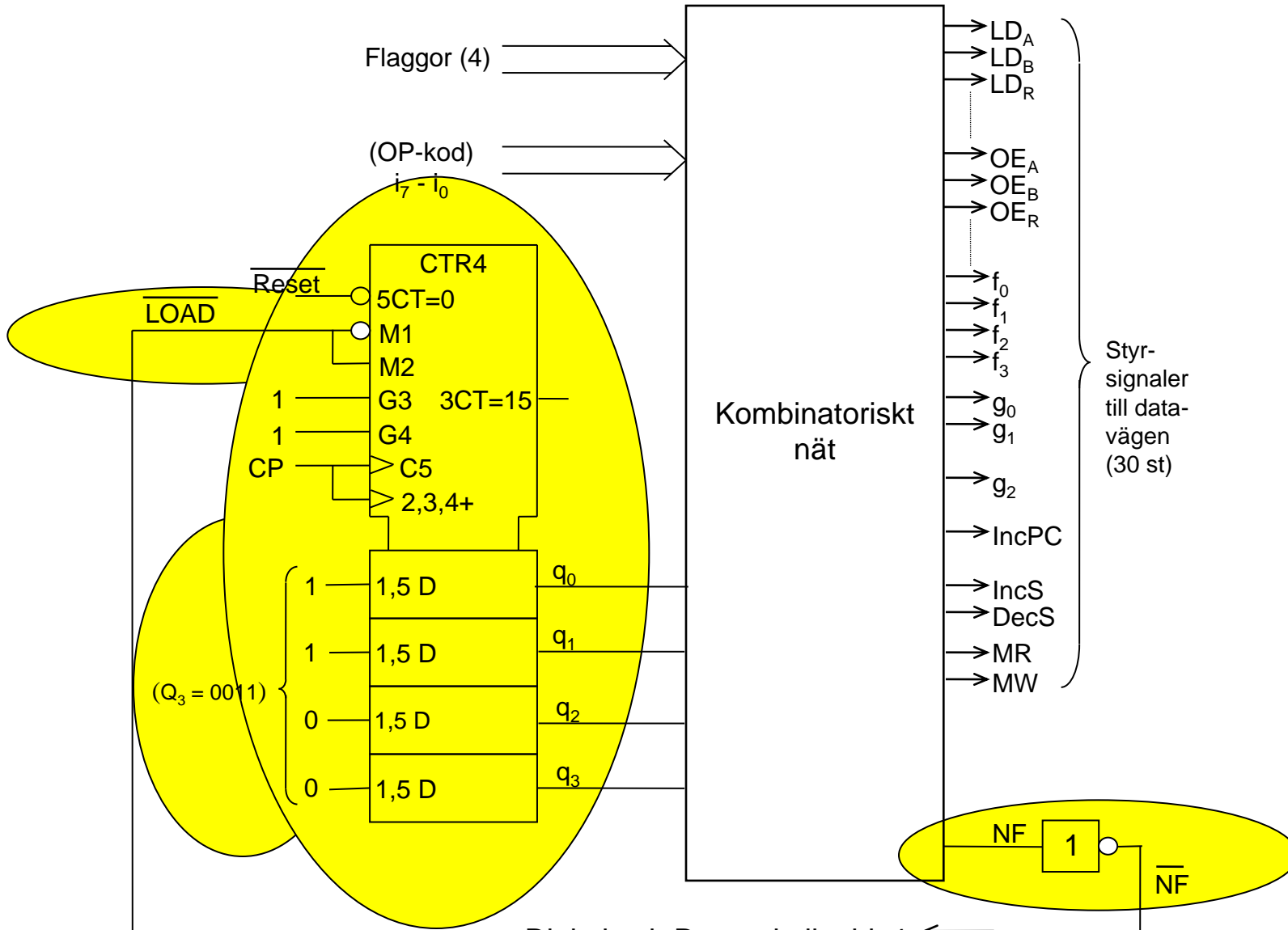
Styrenheten - forts

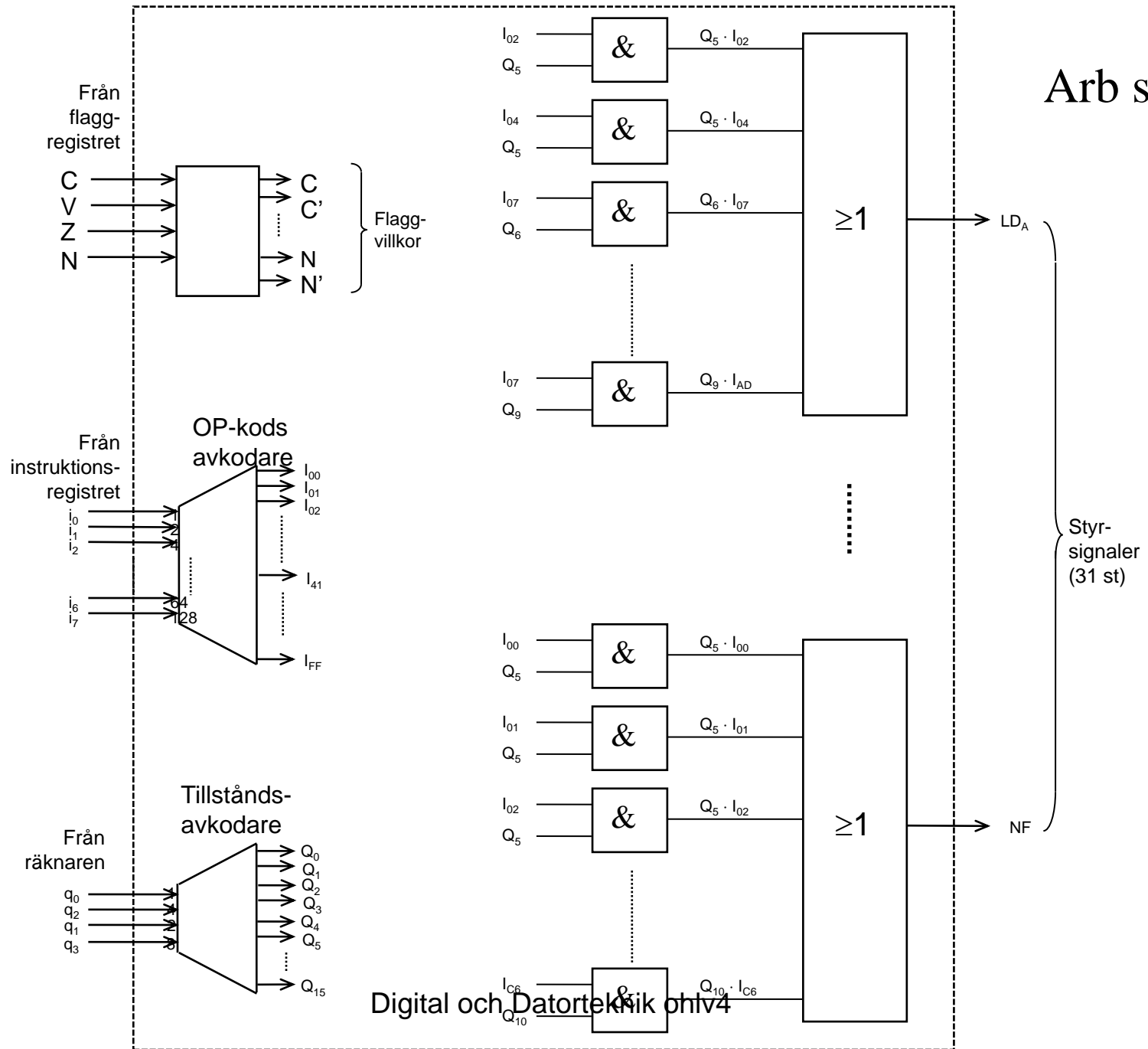
Arb s 120



Styrenheten - forts

Arb s 123





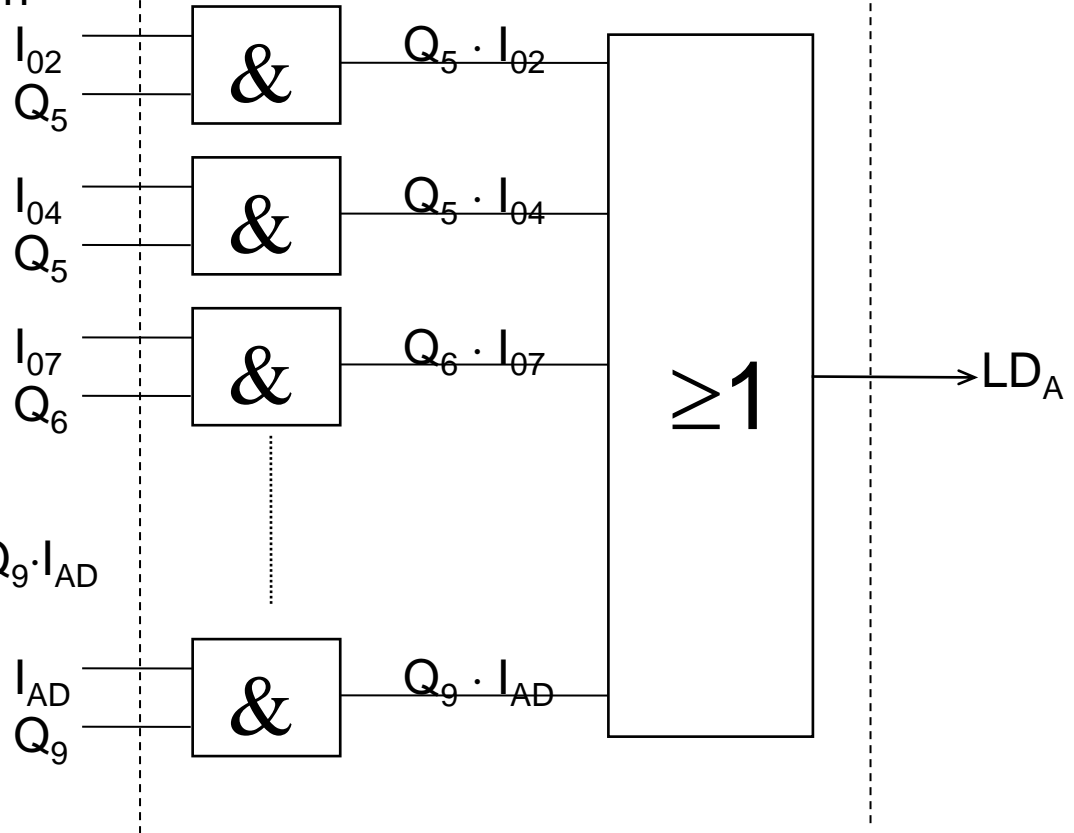
Styrenheten - forts

Arb s 125

Avkodade
insignaler till
styrenheten

AND-OR area

Utsignal från
styrenheten



Booleskt uttryck:

$$LD_A = Q_5 \cdot I_{02} + Q_5 \cdot I_{04} + Q_6 \cdot I_{07} + \dots + Q_9 \cdot I_{AD}$$

Dagens mål:

▶ Ext 20

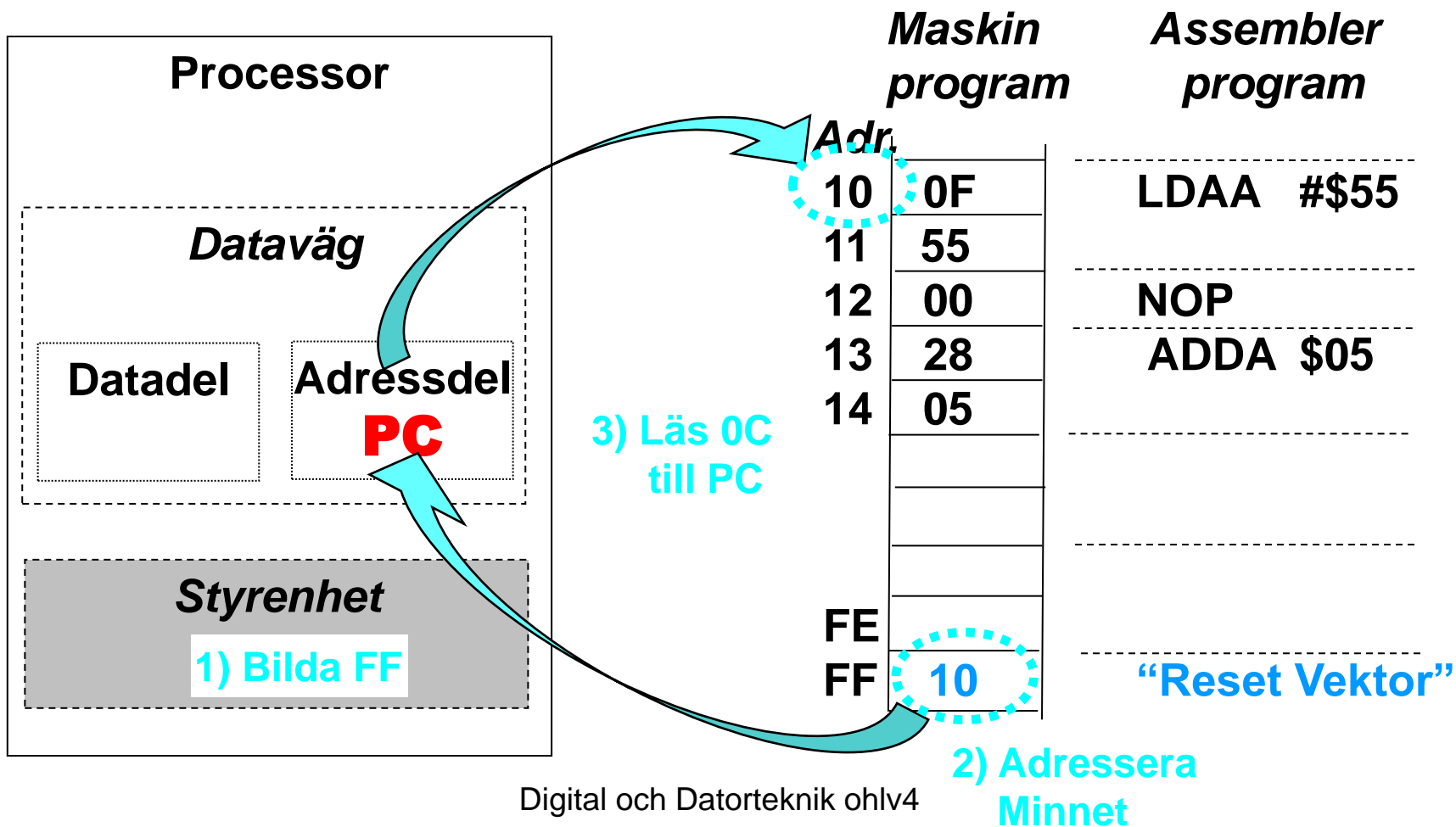
Fokus på...

Dagens mål: Du ska kunna...

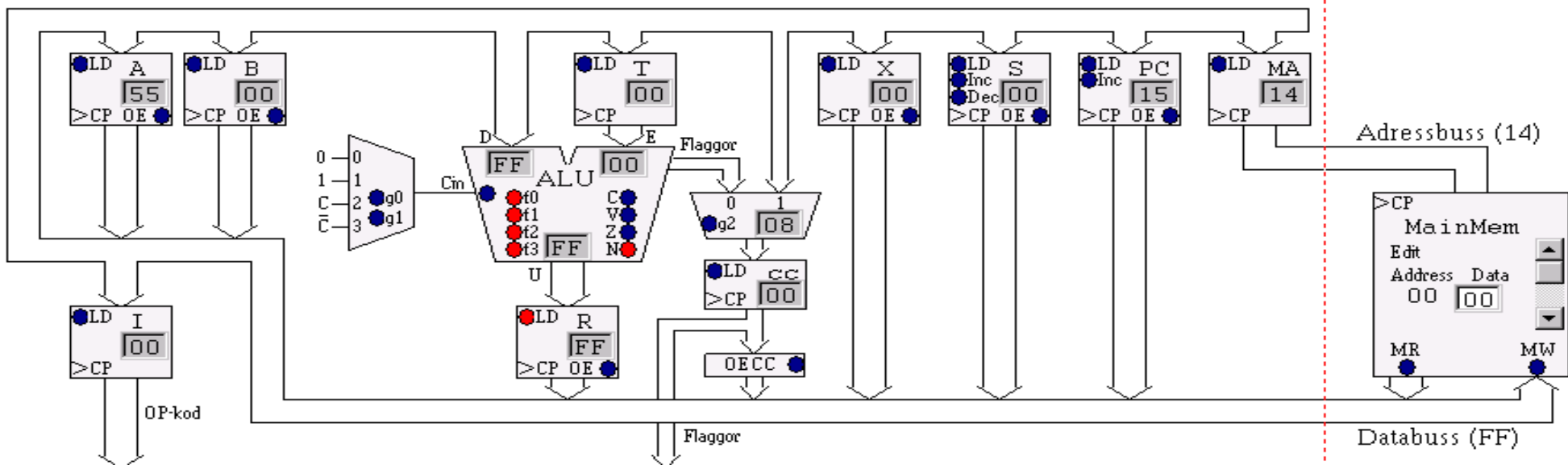
- ▶ Kunna använda instruktionslistan och handassemblera / disassemblera program
- ▶ Kunna använda olika adresseringsmoder

**Läs smart!
Lär dig mer!**

Processorns arbetssätt - RESET Arb s 95



Processorns arbetssätt - RESET

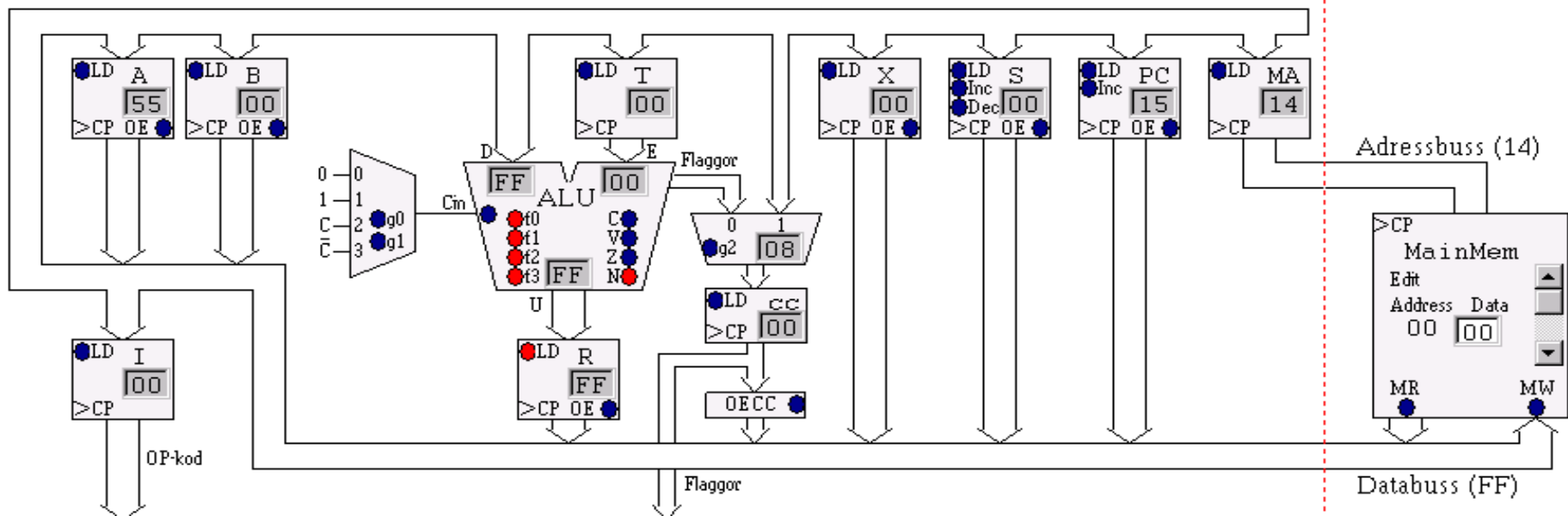


State	RTN-	Styrsignaler	Kommentar
0	$FF_{16} \rightarrow R$	ALU-fkn = F_{16} , $LD_R = 1$.	ALU-funktionen väljs så att talet FF finns på ALU:ns utgång. Laddningången på R-registret ettställs så att utvärdet från ALU'n (FF) laddas i R-registret vid nästa klockpuls.
1	$R \rightarrow MA$	$OE_R = 1$, $LD_{MA} = 1$.	Talet FF i R-registret kopplas ut på bussen. Bussinnehållet laddas i minnesadressregistret vid nästa klockpuls.
2	$M \rightarrow PC$	$MR = 1$, $LD_{PC} = 1$.	Minnesinnehållet på adressen FF läses. Det dataord som läses placeras i PC vid nästa klockpuls. Nästa klockcykel skall vara den första i FETCH-sekvensen.

(Start-tillstånd för RESET-fas)

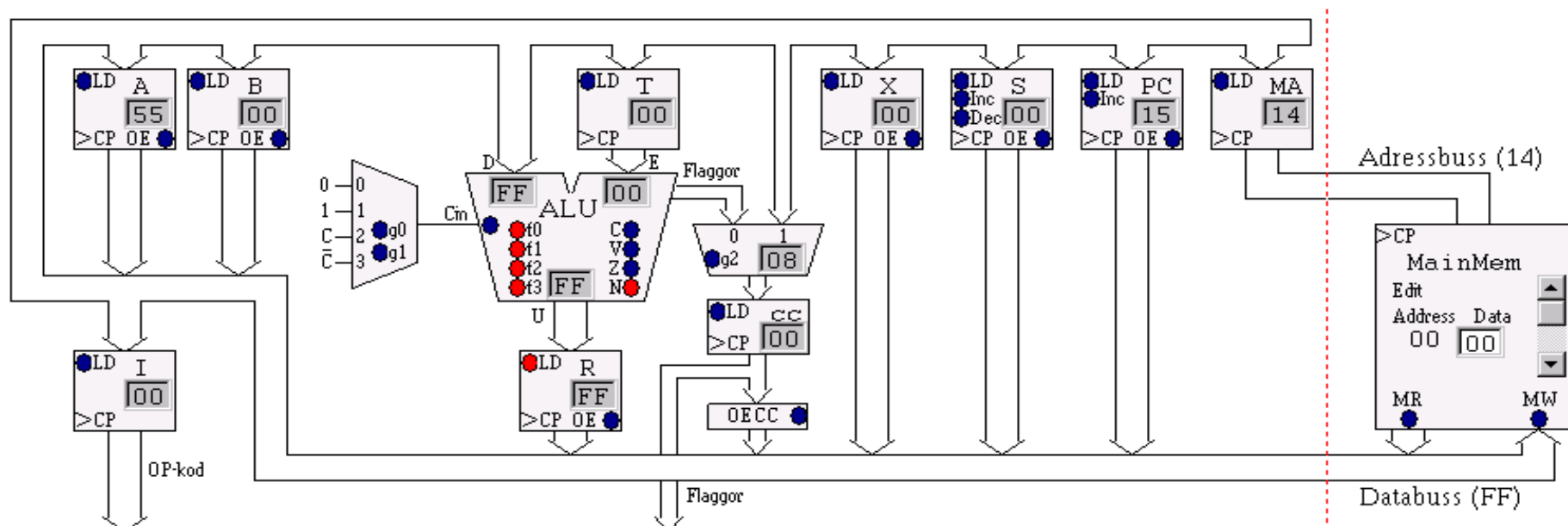


Processorns arbetssätt - RESET



Tillstånd	Summaterm	RTN-beskrivning	Styrsignaler (=1)
Q_0	Q_0	$FF_{16} \rightarrow R$	f_3, f_2, f_1, f_0, LD_R
Q_1	Q_1	$R \rightarrow MA$	OE_R, LD_{MA}
Q_2	Q_2	$M \rightarrow PC$	MR, LD_{PC}

Processorns arbetssätt - FETCH



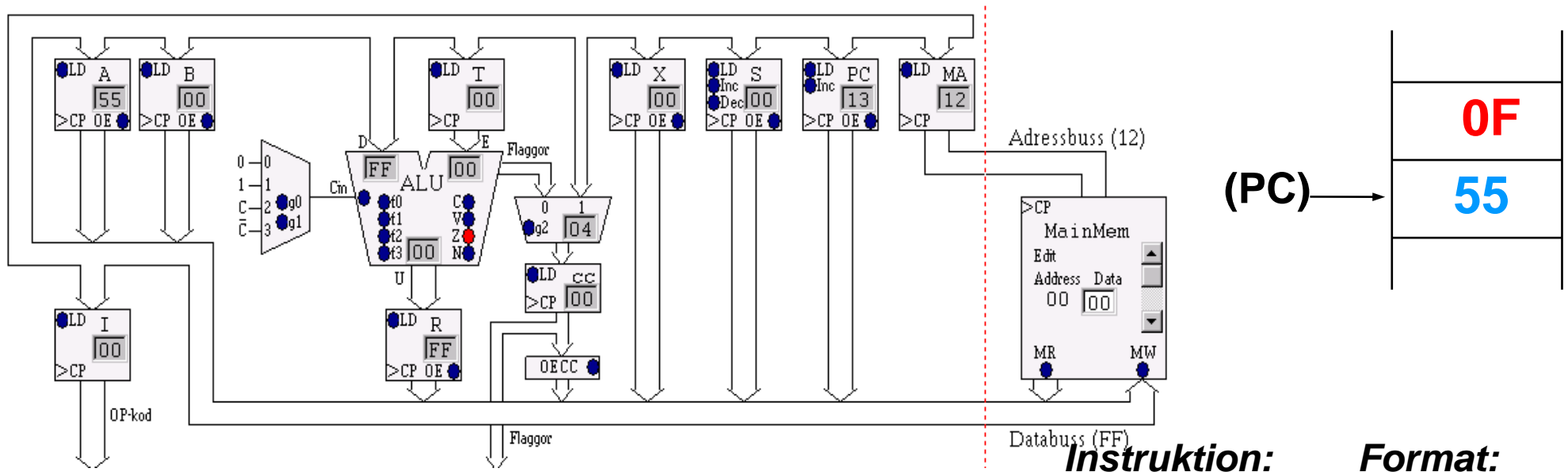
Tillstånd	Summaterm	RTN-beskrivning	Styr signaler (=1)
Q_3	Q_3	$PC \rightarrow MA$ $PC+1 \rightarrow PC$	OE_{PC} , LD_{MA} $IncPC$
Q_4	Q_4	$M \rightarrow I$	MR , LD_I

Fokus på...

Dagens mål: Du ska kunna...

- ▶ Implementera
 - ▶ RESET i styrenheten
 - ▶ FETCH i styrenheten
 - ▶ **LDA #Data**
 - ▶ **INCA styrenheten**
- ▶ Kunna använda instruktionslistan och
 - ▶ handassemblera / disassemblera program
- ▶ Kunna använda olika adresseringsmoder

**Läs smart!
Lär dig mer!**



Instruktion: LDAA #Data
Format: Ord1: OP-kod
 (LDAA #\$55) Ord2: Data

Tillstånd	Summaterm	RTN-beskrivning	Styrsignaler (=1)
Q_5	$Q_5 * I_{0F}$	$PC \rightarrow MA$ $PC+1 \rightarrow PC$	OE_{PC}, LD_{MA} $IncPC$
Q_6	$Q_6 * I_{0F}$	$M \rightarrow A$	MR, LD_A, NF

Att implementera...

Arb s 130

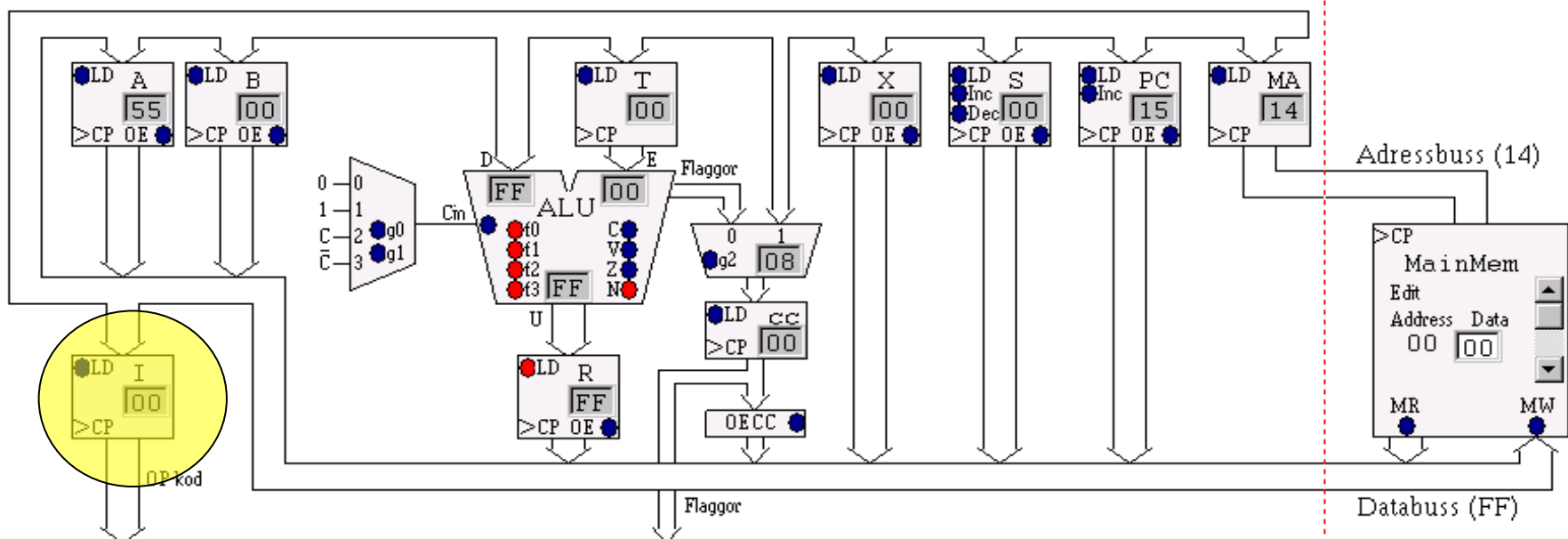
Instruktionslistan; ant byte Ant klock Flaggor **OP-kod**

Rita fig (**Instrux** i minnet – data/adressoperand – ingen Operand)

EXECUTE **för INCA:**

(OP-kod = 41_{16})

Tillstånd	Summaterm	RTN-beskrivning	Styrsignaler (=1)
Q_5	$Q_5 \cdot I_{41}$		
Q_6	$Q_6 \cdot I_{41}$		



Tillstånd	Summaterm	RTN-beskrivning	Styr signaler (=1)
Instruktionsnr (OP-kod) AND State xx			
	I91 * Q5	Y → Z	
	I91 * Q6	Q → P	
	I91 * Q7	W → U	NF

LDAB #23
 ADDB \$F3

Arbetsgång:

- ▶ Knappa in en rad....
- ▶ Studera aktiverade signaler...
- ▶ Studera bussens värden....
- ▶ Ge en klockpuls....
- ▶ Kontrollera nya registerinnehåll..

- ▶ ***Var det detta jag ville???***

- ▶ Knappa in nästa rad, osv.

Fokus på...

Dagens mål: Du ska kunna...

- ▶ Implementera
 - ▶ RESET i styrenheten
 - ▶ FETCH i styrenheten
 - ▶ LDA #Data
 - ▶ INCA styrenheten

- ▶ **Kunna använda instruktionslistan** och handassemblera / disassemblera program
- ▶ **Kunna använda olika adresseringsmoder**

**Läs smart!
Lär dig mer!**

Adresseringsmoder

Hur hitta "datat" som instruktionen skall jobba på/med

- *Inherent* *Operanden (data) är inbyggd i Op-koden* INCA

OPkod

- *Immediate* *Operandfältet innehåller data* LDAA #\$12

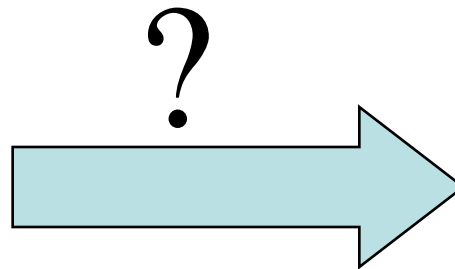
OPkod	data
-------	------
- *Absolut* *Operandfältet innehåller adressen till data* LDAA \$12

OPkod	adressen till data
-------	--------------------

Handassemblering

Assemblerprogram

```
CLRA
NEGB
SBCB  $0B
LDAA  #$43
```



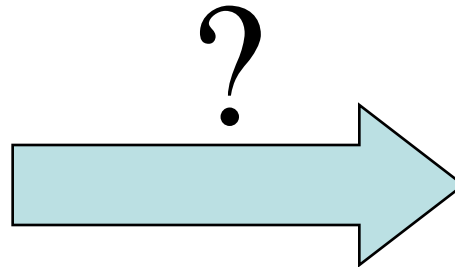
Maskinprogram

Adr	Minne
00h	\$47
01h	\$39
02h	\$35
03h	\$0B
.	.
.	.
A6h	\$28
A7h	\$23
.	.
.	.

Disassemblering

Maskinprogram

Adr	Minne
00h	\$47
01h	\$39
02h	\$35
03h	\$0B
.	.
.	.
A6h	\$28
A7h	\$23
.	.
.	.



Assemblerprogram

```
CLRA  
NEGB  
SBCB $0B  
LDAA #$43
```

Programexempel för FLEX

Addera 4 till talet som finns på minnesadress $1C_{16}$

Programmet skall placeras med start på adress 26_{16}

Programexempel för FLEX

(Pilla med bitar)

Nollställ bit7, ettställ bit0 och invertera bit4
på talet som finns på minnesadress $1E_{16}$

Programmet skall placeras med start på adress 30_{16}

Programexempel för FLEX

Addera talen som finns på minnesadress 20_{16} och 21_{16} .
Placera resultatet på adress 22_{16}

Programmet skall placeras med start på adress 40_{16}

Programexempel för FLEX

Addera de 16-bitars talen P och Q.

P är placerad på minnesadress 20_{16} och 21_{16} .

Q är placerad på minnesadress 22_{16} och 23_{16} .

Placera resultatet på minnesadress 24_{16} och 25_{16} .

Programmet skall placeras med start på adress 50_{16}

Veckans mål:

- ▶ Subrutin och Stack
- ▶ Utvecklingsmiljö (för FLEX)
- ▶ IN- och Utmatning (I/O); In och UT-portar
- ▶ Skriva program

Dagens mål:

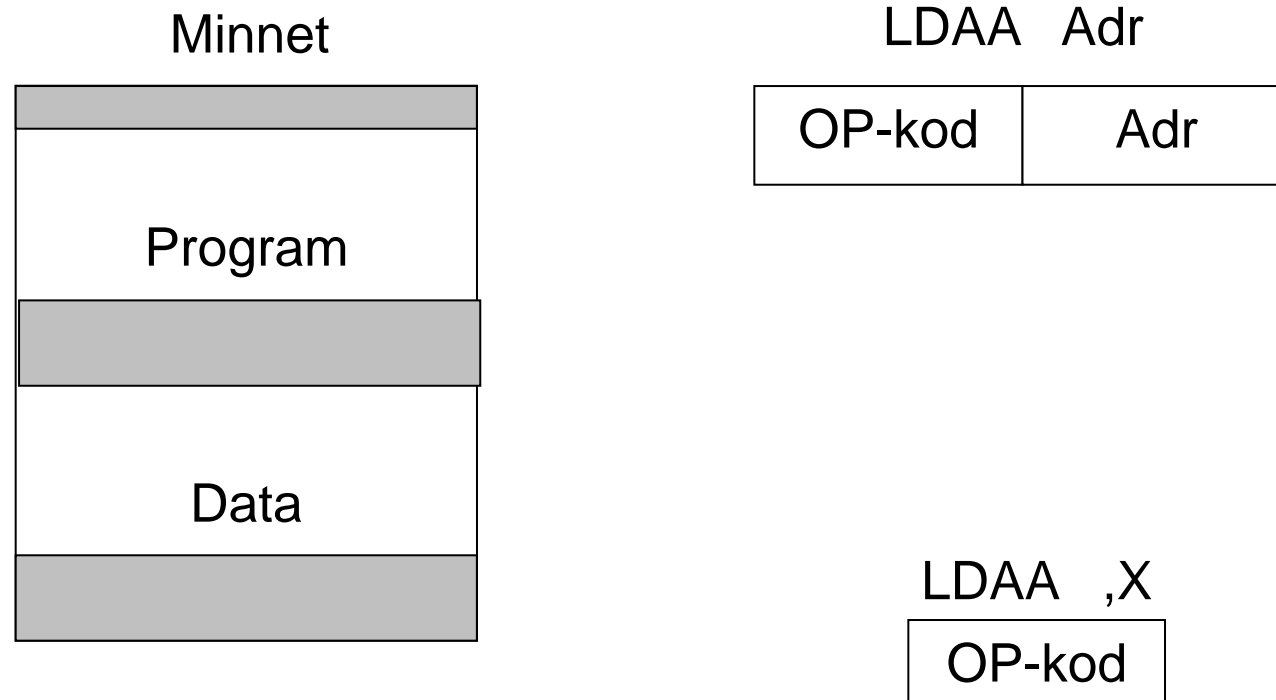
- ▶ Skriva mycket enkla assemblerprogram
- ▶ Implementera flera instruktioner i styrenheten
- ▶ Öva på användning av instruktionslistan
- ▶ Utvecklingsmiljön för FLEX

Du ska kunna...

- ▶ Adressering via Register X
- ▶ Hoppinstruktioner
 - ▶ Absoluta hopp JMP
 - ▶ Relativa hopp BRA (Branch)
 - ▶ Beräkna branch-offset
- ▶ Använda delar av utvecklingsmiljön för FLEX
 - ▶ Käll-, list- och laddfil
 - ▶ Assemblerdirektiv
 - ▶ FLEX-datorn
 - ▶ IO-Simulatorer

Adressering med register X

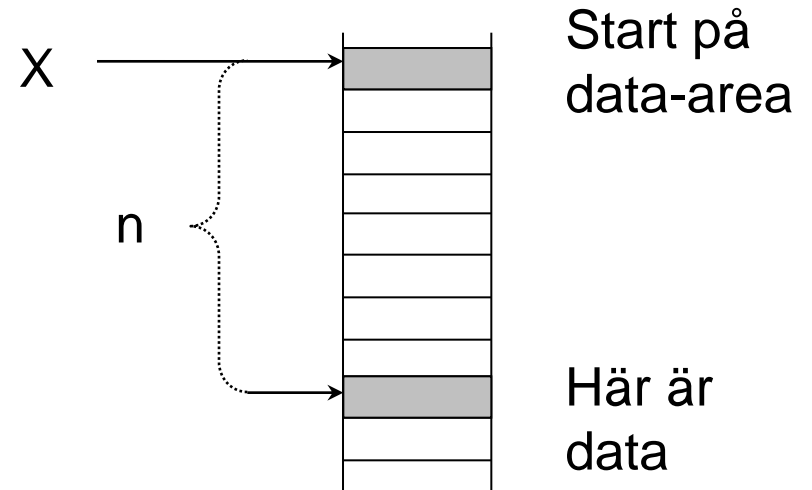
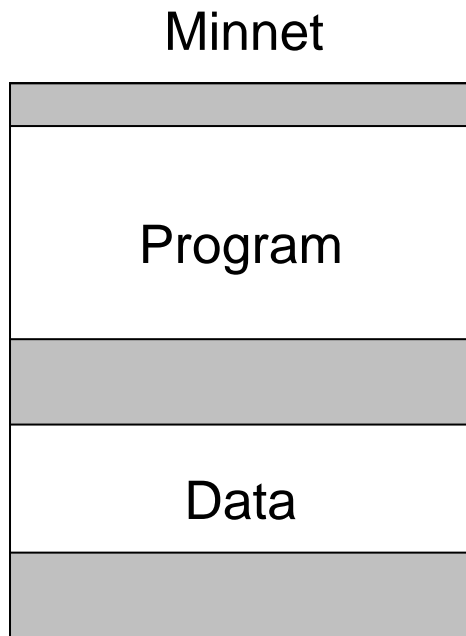
Arb s 134



Adressering med register X - forts

*Alt 1*LDAA \$23 $M(23_{16}) \rightarrow A$ *Alt 2*LDX #\$23 $23 \rightarrow X$
LDAA ,X $M(X) \rightarrow A$

Adressering med register X - forts



LDAA n,X



$$M(X+n) \rightarrow A$$

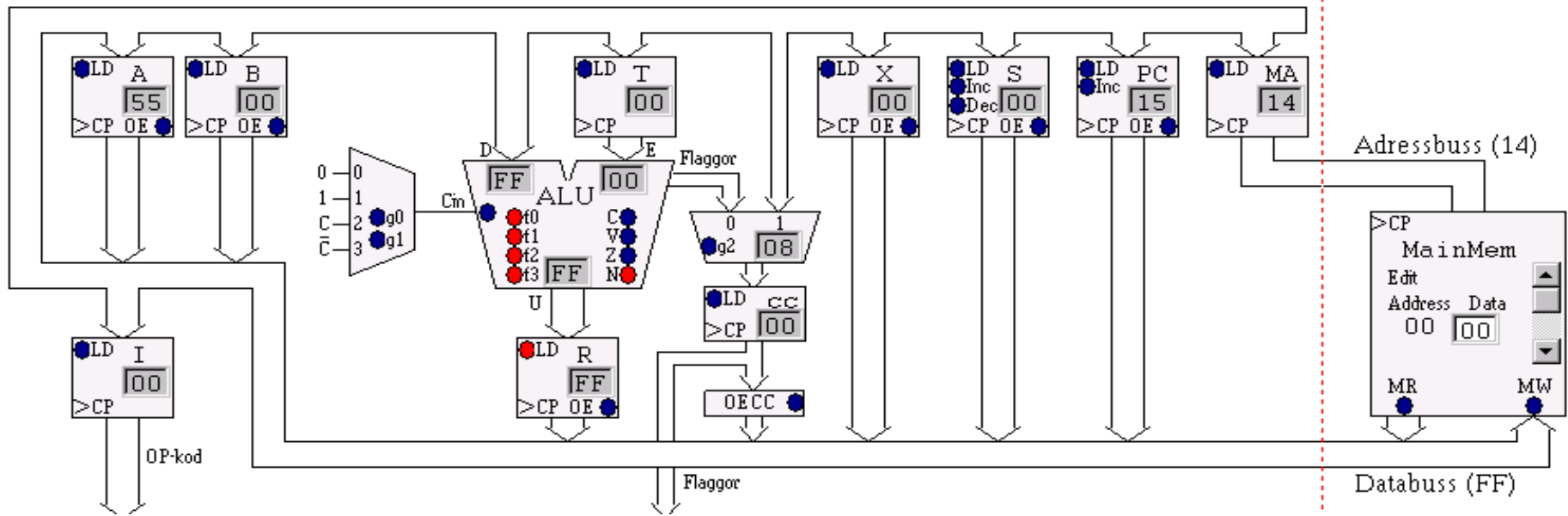
Uppgift

Skriv en instruktionssekvens för FLEX-processorn som nollställer bit 3-0 i alla minnesord i adressintervallet $[35_{16}, 39_{16}]$.

Använd X-registret för adressering.

Uppgift 106 - forts

Arb s 136



Tillstånd	Summatern	RTN-beskrivning	Styr signaler (=1)

Arbetsgång:

- ▶ Knappa in en rad....
- ▶ Studera aktiverade signaler...
- ▶ Studera bussens värden....
- ▶ Ge en klockpuls....
- ▶ Kontrollera nya registerinnehåll..

- ▶ ***Var det detta jag ville???***

- ▶ Knappa in nästa rad, osv.

Dagens mål:

- ▶ Skriva mycket enkla assemblerprogram
- ▶ Implementera flera instruktioner i styrenheten

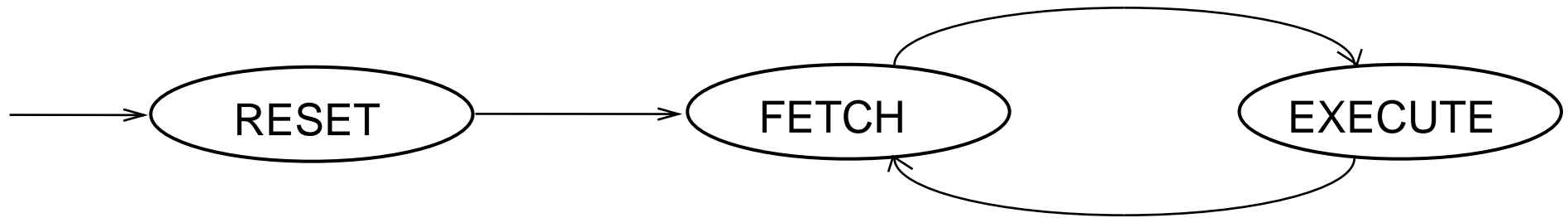
Du ska kunna...

- ▶ Adressering via Register X
- ▶ **Hoppinstruktioner**
 - ▶ **Absoluta hopp JMP**
 - ▶ Relativa hopp BRA (Branch)
 - ▶ Beräkna branch-offset
- ▶ Använda delar av utvecklingsmiljön för FLEX
 - ▶ Käll-, list- och laddfil
 - ▶ Assemblerdirektiv
 - ▶ FLEX-datorn
 - ▶ IO-Simulatorer

**Läs smart!
Lär dig mer!**

Hoppinstruktioner

Arb s 131



*Maskinprogram
i minnet*

*Tillhörande
assemblerprogram*

Adr.		
0C	10	LDB #23
0D	23	
0E	29	ADDB \$F3
0F	F3	
10	02	TFR B,A
11	4F	CMPB #03
12	03	
13	61	BLO \$29
14	13	

Villkorliga-
o
Ovillkorliga-
hopp

Ovillkorliga Hopp -Instruktioner

JMP-Instruktion

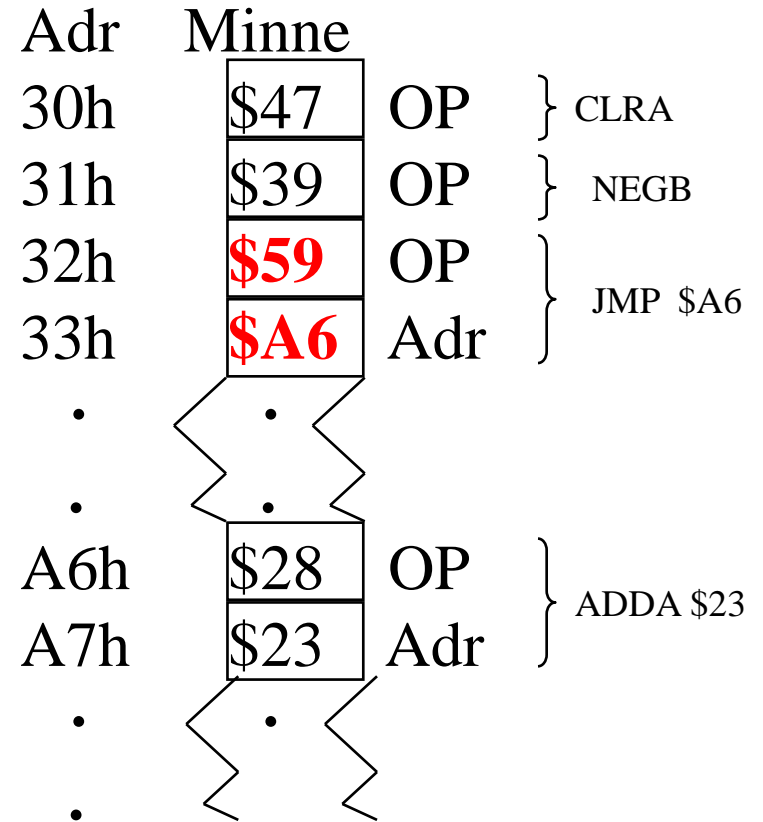
JMP Adr

Ex: JMP \$A6

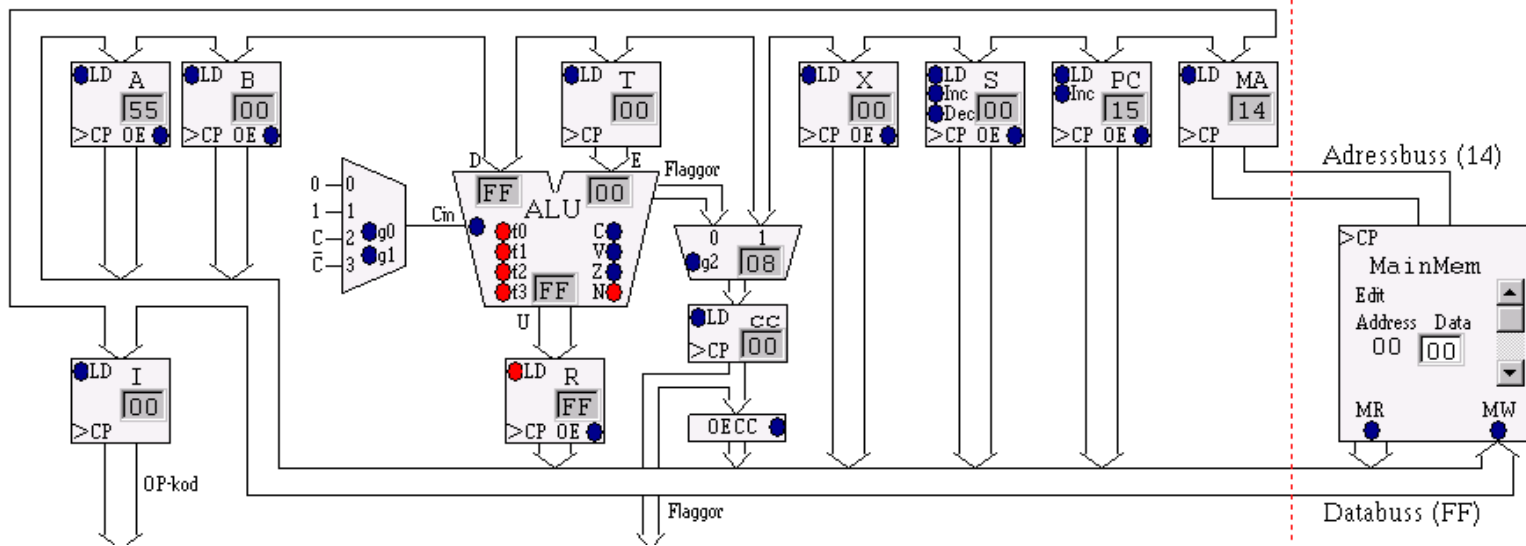
OP-kod: \$59

Ant. Byte: 2

RTN: EA → PC



EA: Effektiva Adressen



Tillstånd	Summaterm	RTN-beskrivning	Styrsignaler (=1)

Dagens mål:

- ▶ Skriva mycket enkla assemblerprogram
- ▶ Implementera flera instruktioner i styrenheten

Du ska kunna...

- ▶ Adressering via Register X
- ▶ Hoppinstruktioner
 - ▶ Absoluta hopp JMP
 - ▶ **Relativa hopp BRA (Branch)**
- ▶ Beräkna branch-offset
- ▶ Använda delar av utvecklingsmiljön för FLEX
 - ▶ Käll-, list- och laddfil
 - ▶ Assemblerdirektiv
 - ▶ FLEX-datorn
 - ▶ IO-Simulatorer

**Läs smart!
Lär dig mer!**

Relativa hopp

Arb s 140

Instruktionsformat

JMP Adr

OP-kod	Adr
--------	-----

RTN-beskrivning:

Adr → PC

Instruktionsformat

BRA Adr

OP-kod	Offset
--------	--------

Minnes
Adress

Instruktioner
i minnet

k	Maskininstruktion i
k+1	Maskininstruktion i+1
k+2	Maskininstruktion i+2
k+3	Maskininstruktion i+2
k+4	Maskininstruktion i+3
k+5	Maskininstruktion i+3
k+6	Maskininstruktion i+4
k+7	Maskininstruktion i+4
k+8	Maskininstruktion i+5
k+9	Maskininstruktion i+6
k+A	Maskininstruktion i+6

Dagens mål:

- ▶ Skriva mycket enkla assemblerprogram
- ▶ Implementera flera instruktioner i styrenheten

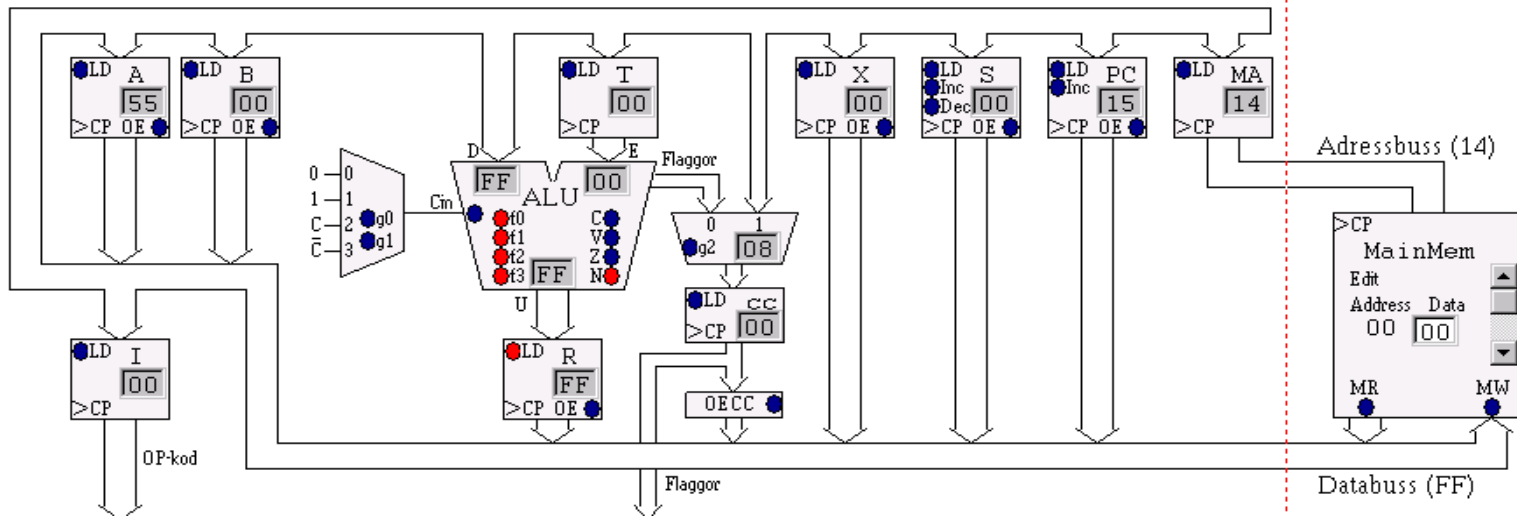
Du ska kunna...

- ▶ Adressering via Register X
- ▶ Hoppinstruktioner
 - ▶ Absoluta hopp JMP
 - ▶ Relativa hopp BRA (Branch)
 - ▶ **Beräkna branch-offset**
- ▶ Använda delar av utvecklingsmiljön för FLEX
 - ▶ Käll-, list- och laddfil
 - ▶ Assemblerdirektiv
 - ▶ FLEX-datorn
 - ▶ IO-Simulatorer

**Läs smart!
Lär dig mer!**

Uppgift 110 - forts

Arb s 141



Tillstånd	Summaterm	RTN-beskrivning	Styrsignaler (=1)

Dagens mål:

- ▶ Skriva mycket enkla assemblerprogram
- ▶ Implementera flera instruktioner i styrenheten

Du ska kunna...

- ▶ Adressering via Register X
- ▶ Hoppinstruktioner
 - ▶ Absoluta hopp JMP
 - ▶ Relativa hopp BRA (Branch)
 - ▶ Beräkna branch-offset

- ▶ **Utvecklingsmiljö.**
 - ▶ Assemblerdirektiv
 - ▶ FLEX-datorn
 - ▶ IO-Simulatorer

**Läs smart!
Lär dig mer!**

En utvecklingsmiljö innehåller:

- ✓ **Editor**
 - **Textredigering**
- ✓ **Assembler (Översätter till maskinkod)**
 - **Assemblerdirektiv (Styrinformation till assemblatorn)**
- ✓ **Laddare**
 - **Flytta maskinkod från utvecklingssystemet till målsystemet**
- ✓ **Simulatorer**
 - **Processorn**
 - **Minnet**
 - **I/O**
- ✓ **Hjälpssystem**
 - **Instruktionslistor etc. etc.**

**ASSEMBLER-
PROGRAMMERING**

En källfil

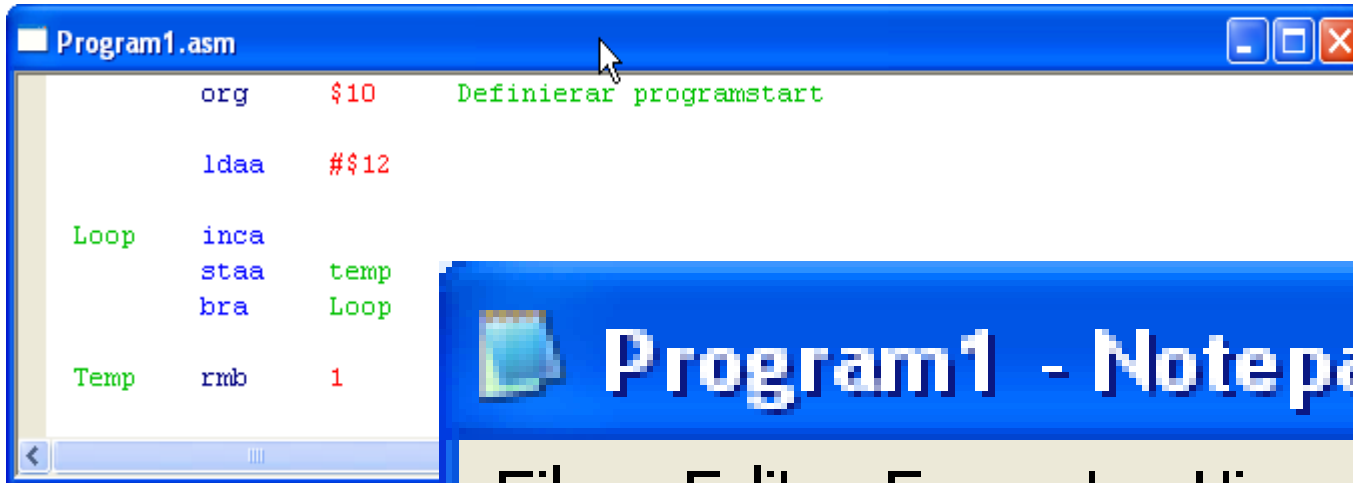
```
org      $10      Definierar programstart
ldaa    #$12
Loop    inca
        staa     temp
        bra     Loop
Temp    rmb      1      Definierar en variabel på den symboliska adressen Temp
```

**Symbolnamn
(Adresser)**

Instruktioner

Kommentarer

En laddfil

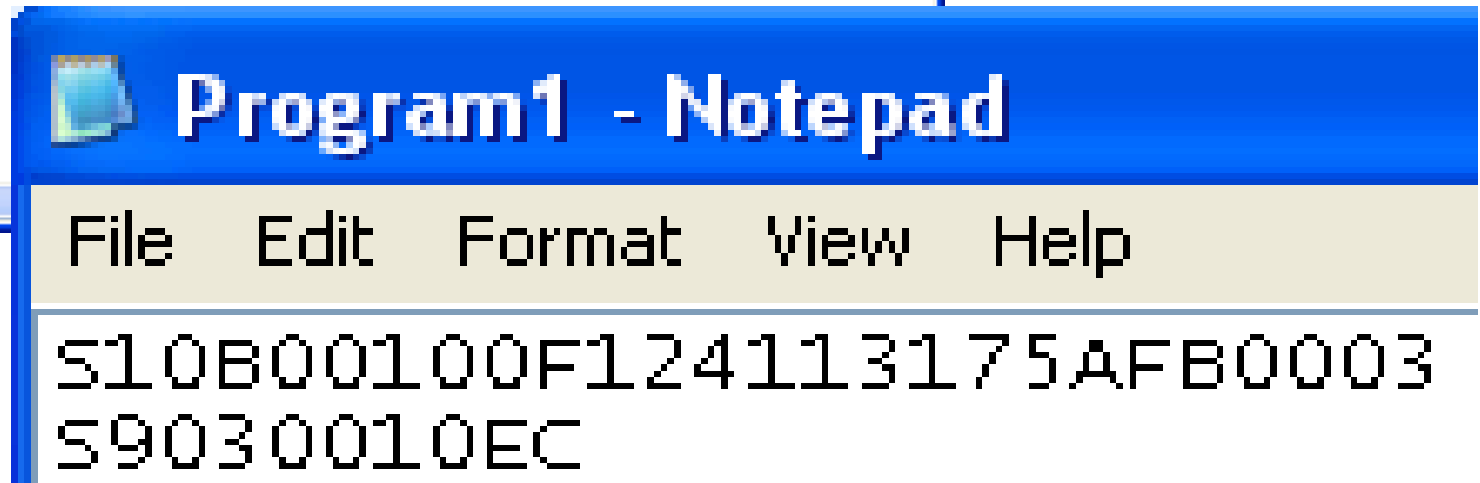


```
org    $10    Definierar programstart

ldaa   #$12

Loop   inca
       staa   temp
       bra    Loop

Temp   rmb    1
```



```
Program1 - Notepad
File Edit Format View Help
S10B00100F124113175AFB0003
S9030010EC
```

En listfil

Program1 - Notepad

File Edit Format View Help

Qaflex - FLEX Absolute crossassembler, version 1.6
(c) GMV 1989-2008

```
File: Program1.lst
0010 |          | 1. |          | org      $10      | Definierar programstart
0010 |          | 2. |          |
0010 | 0F 12   | 3. |          | ldaa    #$12
0010 |          | 4. |          |
0012 | 41      | 5. | Loop    | inca
0013 | 13 17   | 6. |          | staa    Temp
0015 | 5A FB   | 7. |          | bra     Loop
0017 |          | 8. |          |
0017 | 00      | 9. | Temp    | rmb     1          | Definierar en variabel på c
```

Minnesadress

Maskinprogram

Radnumrering

Ditt assemblerprogram

Digital och Datorteknik ohlv4

Assemblatordirektiv

([..] anger valfrihet):

[symbol]	FCB	uttryck[,uttryck[,...]]	(Form Constant Byte)
[symbol]	FDB	uttryck[,uttryck[,...]]	(Form Double Byte)
[symbol]	FCS	"teckensträng"	(Form Constant String)
[symbol]	RMB	uttryck	(Reserve Memory Bytes)
[symbol]	ORG	uttryck	(Origin)
Symbol	EQU	uttryck	(Equate)

org \$20 Önskad startadress=20₁₆
AntVarv **equ** 4 Definierar konstanten Antal Varv

Loop **Idx** **#TabStart** Startadress för tabell
stx **Place** Initiera Place
ldaa 1,X+ Läs tal 1
staa **Value** Initiera Value
ldab **#AntVarv** Varvräknare
ldaa 1,X+ Läs tal i
cmpa **Value** Jämför med Value
bls **Lower** Hoppa om lägre
staa **Value** annars spara tal i
stx **Place** och dess adress
dec **Place** och justera Place
Lower **decb** Sista talet?
bne **Loop** hoppa om ej sista

Stop **nop** Dummy-
bra **Stop** -snurra

org \$50 Startadress för tabell
TabStart **fcb** \$15,15,%00110111,\$98,\$11 Test värden
Place **rmb** 1 Skapar utrymme för Place
Value **rmb** 1 och Value

Studera Upg 122

rn - forts

Arb s 146

FLEX - (Flexible Training Computer) Visual Simulator

Control
C 00000000 Cycles
C 00000000 Bytes

Status
 IO break
 Running

Program
Previous Step

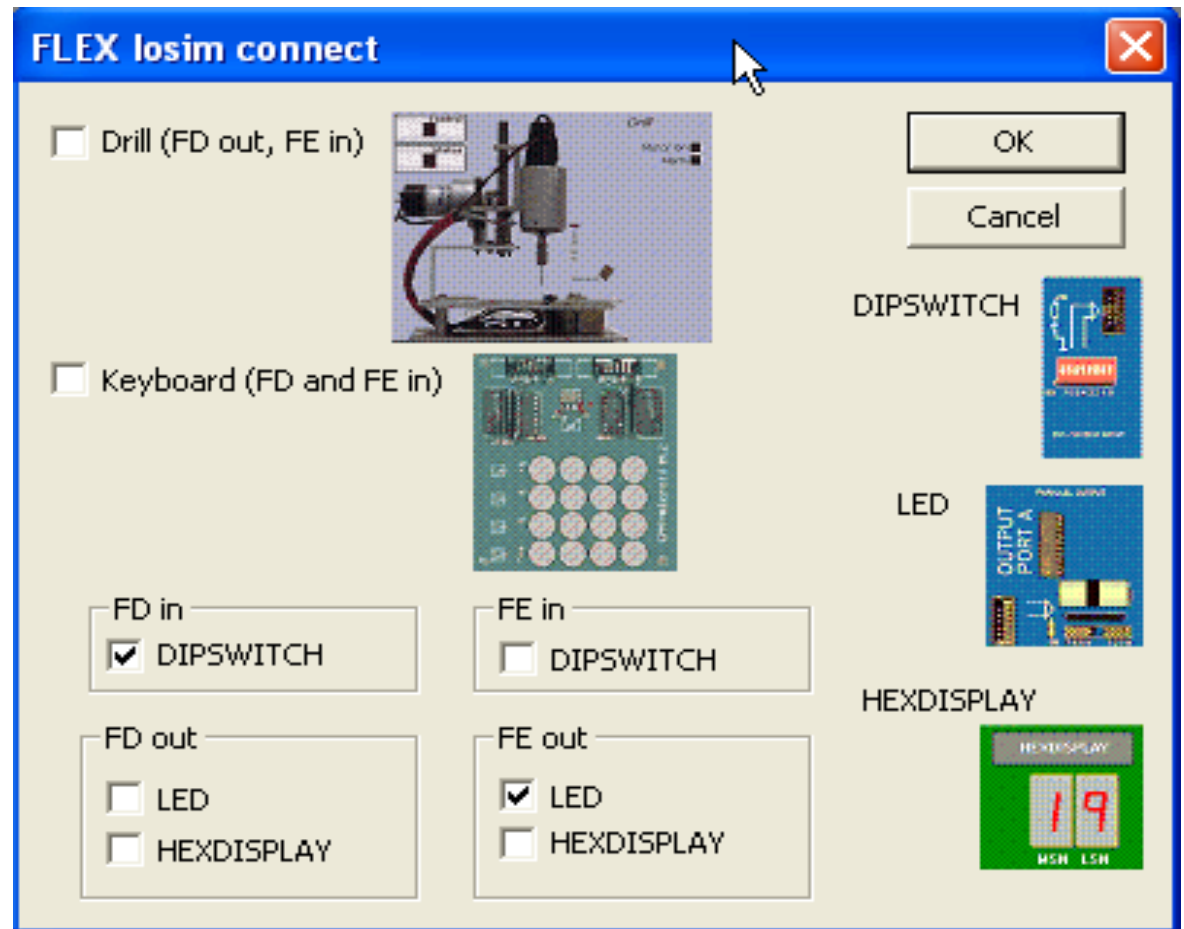
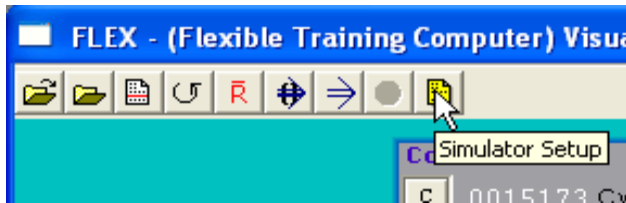
Stack
SP (SP)
FA FF
FB FF
FC FF
FD FF
FE FF
FF FF
00 00
01 00

Registers
00 A
00 B
00 X
00 PC
00 SP
NZVC
00000000 CCR
Apply

	00	01	02	03	04	05	06	07	08	09	0A	0B	0C	0D	0E	0F
00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
10	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
20	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
30	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
40	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
50	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
60	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
70	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
80	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
90	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
A0	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
B0	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
C0	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
D0	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
E0	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
F0	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	FF	FF	00



I/O-simulator



Varför Assemblerprogrammera?



"Borrprogram"

- Positionera borr
- Starta borr
- Borra genom arbetsstycke
- ...

"Borrprogram"

	STA	BorrStyr
Loop	LDA	BorrStatus
	ANDA	#Mask1
	CMPA	#BorrNere
	BNE	Loop

Dagens mål:

- ▶ Skriva mycket enkla assemblerprogram
- ▶ Implementera flera instruktioner i styrenheten

Du ska kunna...

- ▶ **Adressering via Register X**
- ▶ **Hoppinstruktioner**
 - ▶ Absoluta hopp JMP
 - ▶ Relativa hopp BRA (Branch)
 - ▶ Beräkna branch-offset
- ▶ **Använda delar av utvecklingsmiljön för FLEX**
 - ▶ Käll-, list- och laddfil
 - ▶ Assemblerdirektiv
 - ▶ FLEX-datorn
 - ▶ IO-Simulatorer

**Läs smart!
Lär dig mer!**